



- 1 工程概况
 - 2 智能建造系统化运用
- 目录 CONTENTS

- 3 数字化孪生模型
- 4 智能化施工设备
- 5 智慧化管理平台
- 6 智能建造经验总结

1.1 企业介绍



中建一局是2022年世界 500 强第 9 位

世界最大投资建设集团

—— 中国建筑旗下最具国际竞争力的核心子企业

第二届中国质量奖

2016年中建一局集团作为中国建设领域第一家企业,凭借5.5精品工程生产线,荣获中国政府质量最高荣誉——中国质量奖,以专业、服务、品格"三重境界"代言"中国品质"。

中建一局集团成立于1953年,总部位于北京,是新中国第一支建筑"国家队",中建一局的历史描述了中国建筑业的发展历程。1959年国家授予中建一局"工业建筑的先锋,南征北战的铁军",这就是中国建筑业"先锋"和"铁军"称号的由来。

中建一局集团房屋建筑、投资、基础设施、海外四个业务板块协同发展,经营疆域覆盖欧洲、美洲、非洲、亚洲,通过投资建造一体化、设计施工一体化、国内国外一体化,为客户提供全产业链的高品质产品和全生命周期的超值服务。中建一局集团员工逾2万,有全资企业和控股企业30余家,银行授信总额超过1100亿元,具有AAA级资信等级。

1.2 项目建设目标



建造标杆项目

打造坪山

深圳市首个智能建造系统化运用项目

保障性住房和安居工程的重要举措

项目概况 参建单位 示范项目

本项目是**全国首个保障性租赁住房建筑机器人应用**项目,作为深圳入选全国首批智能 建造试点城市重要支撑项目,积极申报**广东省智能建造试点项目,**旨在打造高品质公共住 房示范样板,建筑机器人系统化应用与智能建造的标杆。

1.3 项目基本情况



坪山沙湖应急隔离场所项目工程总承包(Ⅱ标段)

| 用地面积 | 1.9万㎡ | | | | |
|------|----------------|---------|---------|---------|--|
| 建筑面积 | 12.1万 ㎡ | | | | |
| 栋号 | 5# | 6# | 7# | 8# | |
| 层数 | 32F+3F | 33F+3F | 33F+3F | 33F+3F | |
| 建筑高度 | 97.00m | 100.00m | 100.00m | 100.00m | |
| 地下室 | | 3层/约 | 4.1万m² | | |
| 幼儿园 | | 2层/3 | .2万m² | | |

1.3 项目基本情况

1

项目概况

参建单位

示范项目

| 序号 | 项目 | 内容 | |
|----|--------|---------------------------------|--|
| 1 | 工程名称 | 坪山沙湖应急隔离场所项目工程总承包(Ⅱ标段) | |
| 2 | 工程地址 | 坪山区碧岭街道、南坪三期与坪盐通道交汇处西北侧 | |
| 3 | 建设单位 | 深圳市坪山人才安居有限公司 | |
| 4 | 勘查单位 | 深圳市勘察研究院有限公司 | |
| 5 | 设计单位 | 香港华艺设计顾问(深圳)有限公司 | |
| 6 | 监理单位 | 深圳市大众工程管理有限公司 | |
| 7 | 施工单位 | 中国建筑一局(集团)有限公司 | |
| 8 | 合同工期 | 893日历天 | |
| 9 | 合同质量目标 | 深圳市优质结构工程奖、广东省优质工程奖、广东省智能建造试点项目 | |

1.3 项目基本情况



项目概况

参建单位

示范项目

课题

中建一局科技研发课题

《建筑机器人系统化应用技术研究》 《附着平台式智能外墙喷涂机器人一体化装备研制与应用》 《多装备智能化集成调度平台及关键技术研究》

课题

深圳市科技计划项目

试点 项目

深圳市智能建造试点项目

试点 项目

广东省智能建造试点项目

标准

保障性住房智能建造技术标准

已立项

已公示

已公示

已申报

已申报

| 99 | 項目名称 | 項目类型 | 192499 | 多与奇拉 | 項目主要内容 | 項目实施期限 |
|----|---------------------------------------|---------|--|---|---|-----------------------|
| 50 | 相 | 科技应用工程 | 中建料技集因有限公司。 採利市坪山区建筑工务署 | | 書詞法律集亡集中支管連絡、技能容利益台談集改建金、技立 力高差土型心板。共和区院不正部最合板、発配式建筑管轄建 信平台、発配式官様等技术。 | 2022年3月-2024年8月 |
| 59 | 中州市駅内装配式装饰 工程 | MERCHIE | 深圳安里建设集团和联公司 | 中国干灾时产 使拉戴依有用 公司是地公司 | 無成立角徵等引為全过程方無,學配式內領部訟部中韓並制也 管性、为企建筑器就式內積全套接工、於實施子推廣制、裝修 有視之盤整管性、影所推廣完全和使療性控制以及办公室等設 智能进行實理等7. 相技术。 | 2023年4月-2024年4月 |
| 60 | 以加入服务 目主体 | 科技位用工程 | 中国建议第二工程局有限 公司标案分公司 | 华阳器等工程设计报价有限 公司、理由结构工程后向有限 公司(LBIA)、广东款加通也 科技有限公司、同时业费项目 管理(北京)有限公司 | ①用度の由面底高度性的のは、基于株工機能的度の長度高度 体型内板工、契令器を高差質的が終工。最高速度的有效性 建造、基于 (1) 的質の最高温度点的可能促進等別水。 | 2023年3月-2026年3月 |
| 61 | 深地国际交流中心(一 類)8305-0064 地界級工 至単位 | 科技应用工程 | 深刻香蜜鸡园鲜交液中心 发展有限公司、中国建筑 解人工程则有限公司、中 建人规模方建设到限公司 | 施工房量少生管理。但用原始等性、行业式的动物样、管理打 原等建筑机器人。开展线工机场接触处管理。但用农业土机 明 | | 2022年12月-2025年6月 |
| 62 | 坪山沙海保障性租赁任 房项目(1 条码) | HHERIN | 深刻市场山人才安徽有限 公司、中国建筑架四工程 助有提公司 | <i>y</i> . | 应用多种建筑机器人开展多场景。多工来穿挂协同技术化模工 行业,挥索建筑的器人参特工艺和参男介包会作模式,影成建 筑状器人精至建造管理技术和智规核工程会评价方法。 | 2022 年 6 月-2025 年 3 月 |
| 63 | 坪山沙湾保護性相所也 原項目(11 相段) | HRORIE | 中国建筑一局(集团·有限 公司、深切市环止人才安 居有限公司、中建一局集 因环席建设有商公司 | / | 应用多种建筑机器人开票指索化施工。开票建筑机器人多机联 动协网、建筑机器人系统化应用、建筑机器人配套设施建设。 工程设计和机器人每工规控性以及由处源性、包动提案和多础 等运机器人效用的基础符合。 | 2023 年 6 月-2025 年 6 月 |

| 序号 | 项目名称 | 建设单位 |
|----|------------------------------|-------------------|
| 13 | 前海国际枢纽中心项目-T4 栋 | 深圳市地铁集团有限公司 |
| 14 | 坪山区沙湖保障性租赁住房项目 | 深圳市坪山人才安居有限公司 |
| 15 | 国际体育文化交流中心建设项目主 体工程 | 深圳市福田区建筑工务署 |
| 16 | 白沙岭抢险维修及服务调度中心 | 深圳市燃气集团股份有限公司 |
| 17 | 深圳国际交流中心(一期) B303-0064 地块 | 深圳香蜜湖国际交流中心发展有限公司 |
| 18 | 天荟公寓 | 深圳市京基房地产股份有限公司 |
| 19 | 宸悦府 | 深圳市京基房地产股份有限公司 |
| 20 | 罗湖区城建集团"工改保"项目 | 深圳市城市建设开发(集团)有限公司 |
| 21 | 清水河重点片区棚户区改造项目 | 深圳市罗湖投控置地有限公司 |

1.4 智能建造应用环境





1.4 智能建造应用环境

智能建造团队介绍

智能建造编制依据

智能建造技术应用情况



国家标准、规范









人才安居集团10本BIM标准

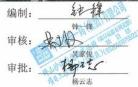
中建一局智能建造实施标准

依据国家标准及规范、**人才安居公司实施标准、一局实施标准**,编制项目应用实 施标准、实施方案等一系列相关文件,辅助项目应用。

坪山沙湖应急隔离场所项目工程总承包 (Ⅱ标段)

智能建造实施策划





中国建筑一局(集团)有限公司

二〇二三年六月

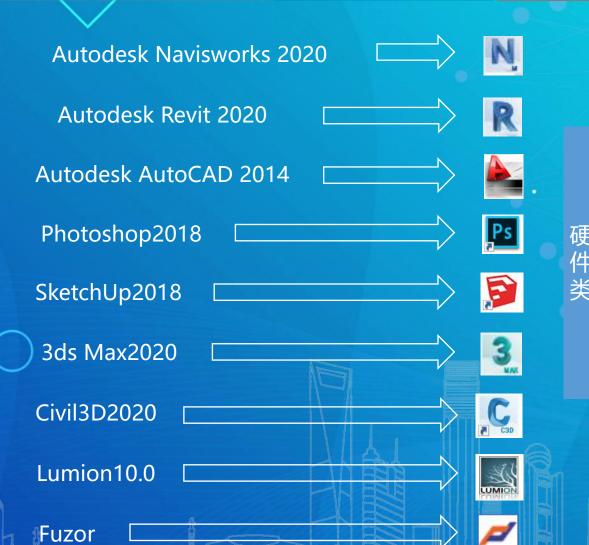
项目BIM应用实施方案

1.4 智能建造应用环境

智能建造团队介绍 智能建造编制依据

智能建造软、硬件配置

智能建造技术应用情况



| 配置 | 笔记本电脑 (模型浏览) | 台式电脑 |
|-------|---|-------------------------|
| CPU | 英特尔(Intel)i5-11400H 英特尔(Intel)i7-12700 | 英特尔 (Intel) i5-12400F |
| 显卡 | GeForceRTX3050 | GeForceRTX3060Ti |
| 内存 | 16G/32G | 32G |
| 固态硬盘 | 1TB | 1ТВ |
| 机械硬盘 | 1TB | 1TB |
| 移动硬盘 | 2ТВ | 2ТВ |
| 显示器 | 外接27英寸超窄边框LED背光 液晶(双屏) | 27英寸超窄边框LED背光液 晶(双屏) |
| 数量(台) | 9 | 7 |
| AND I | | |



1.4 智能建造应用环境

智能建造团队介绍 智能建造编制依据 智能建造软、硬件配置 智能建造技术应用情况

根据人才安居集团和中建一局集团相关文件,本项目计划应用56项(含重复应用点) , 其中★表示已应用项, ▲表示已试应用。

| | | | | | | | A XAY /X/ |
|----|--------------|----|---------------|----|----------------|----|------------------|
| 序号 | 人才安居集团应用点 | 序号 | 中建一局集团应用点 | 序号 | 中建一局集团应用点 | 序号 | 中建一局集团应用点 |
| 1 | 方案比选★ | 15 | BIM技术投标方案、演示★ | 29 | 移动终端▲ | 43 | 钢筋施工指导 |
| 2 | 应急疏散模拟 | 16 | BIM培训 | 30 | 质量、安全-中国建筑APP★ | 44 | 模型过程管理★ |
| 3 | 碰撞检查分析★ | 17 | 施工进度策划 | 31 | 安全防护标准化布置★ | 45 | 现场材料/设备信息动态管理 |
| 4 | 基坑开挖分析 | 18 | 临建CI标准化★ | 32 | BIM实施方案★ | 46 | 三维扫描技术-施工进度跟踪* |
| 5 | 施工场地布置★ | 19 | 碰撞检测★ | 33 | 项目级BIM模型样板文件 | 47 | VR/AR/MR可视化模型展示▲ |
| 6 | 装配式BIM应用★ | 20 | 施工工艺/工序模拟★ | 34 | 模型过程审查★ | 48 | 垂直运输管理★ |
| | 室内装饰装修应用 | 21 | 可视化技术交底★ | 35 | BIM模型辅助图纸会审★ | 49 | 施工进度管控★ |
| 8 | 室外园林景观应用 | 22 | 结构深化设计★ | 36 | 进度计划校核优化 | 50 | 质量、安全资料可视化记录 |
| 9 | 机电管线综合排布★ | 23 | 装饰深化设计 | 37 | 施工场地布置★ | 51 | 综合支吊架的布设 |
| 10 | 洞口预留及套管预埋设计★ | 24 | 给排水深化设计★ | 38 | 施工方案编制★ | 52 | 机械设备选型校核★ |
| 11 | 漫游模拟 | 25 | 暖通深化设计★ | 39 | 施工方案对比分析★ | 53 | 人员/塔吊/环境检测监控★ |
| 12 | 工程量统计★ | 26 | 电气深化设计★ | 40 | 机电二三维一体化深化设计 | 54 | 无人机逆向建模★ |
| 13 | 工程进度管理★ | 27 | 弱电深化设计★ | 41 | 支吊架深化设计 | 55 | VR/AR/MR施工专业协调 |
| 14 | 工程质量管理★ | 28 | 模板脚手架临时支撑体系★ | 42 | 二次结构、砌体施工★ | 56 | BIM模型维护 |

1.5 项目重难点

项目定位高

施工场地小

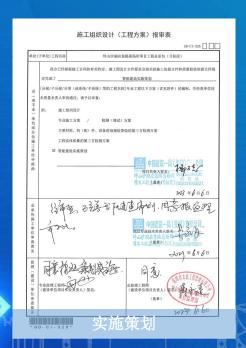
覆盖率不足

钢模板深化

项目协同管理

本项目合同要求17款以上机器人的应用,所使用的智能建造工艺覆盖率达到60%以上,并计划打造建筑机器人系统化应用与智能建造标杆项目,创广东省智能建造试点项目,项目定位高,创优要求高,社会各界关注度高。解决方案:

- ▶ 提前做好智能建造策划,利用智能建造指挥系统,扎实推进建筑机器人系统化应用;
- 积极参加市住建局举办的智能建造系列技术培训会,借鉴前沿研究成果助力智能建造应用;
- > 建立创新工作室, 集聚各家单位优质资源, 依托实战经验, **为智能建造的顺利实施保驾护航。**







1.5 项目重难点

项目定位高施工场地小

覆盖率不足

钢模板深化

项目协同管理

技术难点:

- ①工程项目现场往往空间比较狭窄,需要考虑机器人配套设施的布局是否合理
- ②受到建筑物内部空间限制的情况下,机器人的路径规划往往比单个机器人更为复杂

解决方案:

- ①考虑机器人配套设施的布局和设置,使用BIM等软件进行现场建模,让各个设施的布局最大程度地兼顾到其他的施工区域
- ②与机器人系统相关研发单位合作,选择基于机器学习的路径规划





1.5 项目重难点

项目定位高

施工场地小

覆盖率不足

钢模板深化

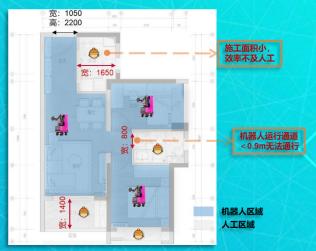
项目协同管理

技术难点:

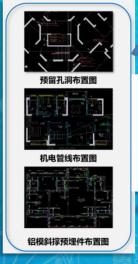
- ①现场作业环境复杂,通行条件有限,机器人可施工区域有限
- ②板面标高不同,机器人前置条件要求多,存在施工效率不及人工

解决方案:

- ①通过对机器人前置条件分析,提前对施工现场采取措施进行优化
- ②在设计前端根据机器人施工特点进行图纸优化,提高施工覆盖率
- ③分区域结合施工流水段,采取人机结合的方式进行施工,各取所长



B户型机器人行





1.5 项目重难点

施工场地小 项目协同管理 项目定位高 钢模板深化 覆盖率不足

技术重点:本工程8#楼地上结构采用不锈钢模板施工,为充分发挥不锈钢模板的优势,保证施工质量,缩短工期,深化设计

工作是其中一大重点。

解决方案:通过BIM技术对不锈钢模板深化设计,提高构造柱、下挂梁一次成型率,保障预制凸窗、传料口放线口现场实施。



构造柱一次成型



预制窗台处钢模深化设计

传料口放线口深化预埋

1.5 项目重难点

项目定位高

施工场地小

覆盖率不足

钢模板深化

项目协同管理

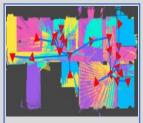
技术重点: 在传统项目协同管理中, 多协同方需协调时间集中到项目现场, 时间成本高、管理难度高, 单项目15+部品供应商,错误率高。多参建方需多次往返现场,费时耗力。

外业测量场景

智能测量与建模



- 测量数据高精度、结构化
- 测量无死角、全采样
- 无需多方反复测量、缩短周期
- 自动生成模型与图纸、省时省力



自动精拼



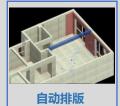
自动建模

内业设计与深化场景

BIM数字一体化设计

- 基于自动建模开展效果设计 与深化
- 部品部件数据可按图加工、 按图施工
- 大大缩短整体周期,有效避 免施工错误





三方部品加工场景

工业化部品生产

■ 数字深化设计直接出图, 多部品加工一次精准完成



外业现场施工场景

智能施工

- 自动找方、数字化放线,可靠精准 快速。
- 现场干法施工,组装装配,无污染 不依赖经验, 快速完工, 高质量交 付。



项目协同管理场景

BIM数字化协同管理

- BIM实景协同管理,不受时空限制,提升沟通效率
- 多协同方无需抵达现场,多项目可同时开展,内外业协同工作









1 工程概况

2 智能建造系统化运用

目录 CONTENTS 3 数字化孪生模型

4 智能化施工设备

5 智慧化管理平台

6 智能建造经验总结

> 智能建造系统化运用

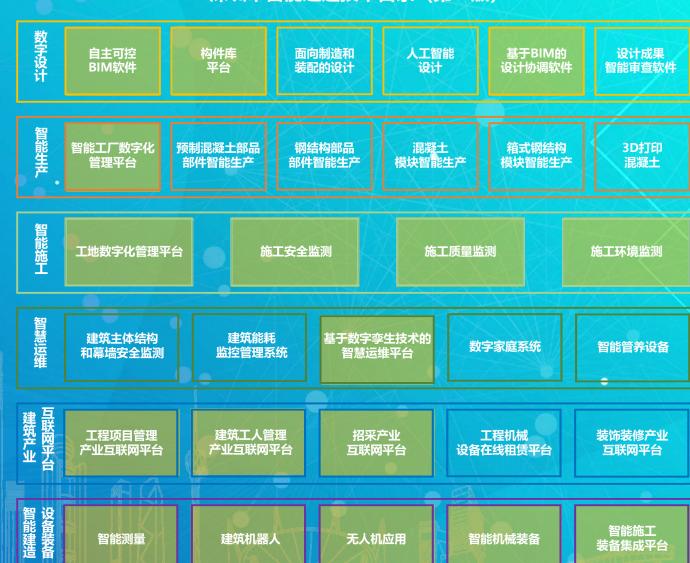
2.1 智能建造技术选取

深圳市智能建造技术目录 (第一版)

在创新驱动引领下,加强技术创新,**抢占智能建造** 技术竞争制高点:

- ▶ 工程软件 "筑基"
- ▶ 工程机械"增智"
- ▶ 工程物联网 "强联"
- ▶ 工程大数据 "汇云"

深圳市智能建造试点城市 建设工作方案技术选用



智能建造系统化运用



三个方向

01

数字化孪生模型

集成多方位的仿真过程 实现虚拟空间映射 创造全新的生产组织形式和 全周期管理方式 02

智慧化管理平台

管理活动、数据采集等 生产全要素有机连接 提高信息收集质量和利用率, 优化工作流程 03

智能化施工设备

积极研究施工现场新装备 智能机器人应用 推进建筑施工综合效益 全产业链服务能力

> 智能建造系统化运用

2.3 管理机制

在创新驱动新形势下,**项目成立智能建造课题小组**,定期开展周例会的协同机制,加大智能建造在工程建设中各环节的应用,**针对智能建造技术开展深入研究,助力智能建造高质量发展。**

| 中山沙湖保 智能設建) 一、会议基本生 会议無点。中域 会议同門。2023 参会人员:人力 博物 一、会议内容 近6月28日可 (1) 在根郡人 河水県内 (2) 在根郡人 河水県内 (3) 在根郡人 河水県内 (3) 在根郡人 交成・中連一局が (4) 在郡 (4) 在郡 (5) 在郡 (6) 在郡 (7) 本郡 (7) 本郡 (7) 本郡 (8) 本郡 (8) 本郡 (8) 本郡 (8) 本郡 (9) 本郡 (9) 本郡 (1) 本 (1) | 坪山沙智能建造 一、会议基本作息 会议地点。中建一 会议地点。中建一 会议时间。2023年 参与人员: 坪山人才安居。居 大众监密。 再永定被 中度四局: 余宗之被 中度四局: 余宗之称 (第古书: 今安、西 河高温布。 94位 二、会议内容 (1) 在加工规则 情况、影性点测量也超 (2) 一局提供股份 株系被需要示,如不调 (3) 有用是价格股份 统理或法计划少有复 (4) 薄智并对机器 | 學山沙智能建一 一会误差本信息 会误地点,中域现实 一会误差点中域现实 会误地点,少定的用。2023年 中海医局,全家体、中理医局,全家体、中理医局,全家体、中理医局,等一个,等它就会一个一个,可能是一局,可能 二合议内部 在7月19日对非生产,大原信奉与派士进行资格。派士用,企议对非常,企业每年中设计资格。 (2)由第每年中级,作业都等中域实验,是中途公司,但是一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个 | 押山沙 相能建 一、会议基本信息 会议地点, 1923年 参议时间, 2023年 参与人员。 人才安居予安居,要 对山瓜至果房,要 对此及压服, 由至军 中建四局,或科城 品基特, 市安 、四 工会收购器 (1) 如中理四局。 (1) 如中理四局。 (1) 如中理四局。 (1) 如中理四局。 (1) 如中理四局。 (2) 如中理四局。 (3) 如中理四局。 (4) 机纸纸层价中企图 (4) 机等人件企图 机器人件企图 机器人件企图 | 中山沙 智能建立 一会设基本 中庭 一 会议基本 中庭 3 年 李会人员。人才曾 中庭 一 中校 2 年 中校 一 中校 2 年 年 1 月 2 6 2 日 2 日 2 日 2 日 2 日 2 日 2 日 2 日 2 日 | 好山沙智能建造 一、会议基本信息 会议性点:中廷的 会议性点:2025年 参会人员。 对山人才实着、原生 大众监狱,并成任 中茂的 中茂四局,会家法。 博智士、帝帝、帝 8月2日项目智能注 (1)智数是形式((3)据数据形式((3)据数据形式((2)13数据形式((4)编定了定误系 统合能。 2、中建一所汇报上 | 中山沙 智能建 備 今後基本便 今後基本 今後 大 | 押山沙湖保障性租赁住房项目(I 标段) 有能建造美国内容专题会会议纪要 一。会议基本信息 会议技术: 中域附局大会议室 会议技术: 中域附局大会议室 会议技术: 中域附局大会议室 会议技术: 中域附局大会议室 会议技术: 中域附局大会议室 会议技术: 明点是 特立人者或者: 贯绵、贫蛇、王一联 大众近境: 南点是 华志设计,广阔楼 中建四局: 赵乐祥、余宏伟、是虚故 中建一局, 直接、竹一格 增布核: 平粉、鱼饭皮、雪龙或 二。会议内容 8.月15 日項目室就进选课股小组周到会主资内容如下, 一、中域附后组上周时的建造技术工作产度模型。 (2) 收集 IPNI 相关资料。会到 IPNI 项目联合金项组队纵定 约商品 (3) 提上水今汉确定的是严重处力要进进来及力经营区域以发 约高。 (3) 提上水今汉确定的是严重处力要进进程关力工作产展,编 写物能建选是广宣传规模解说明(AI 全贵商点运送收集局人、光伏板、 会域建造工厂)初新并配合查传规频制作。 | |
|--|---|---|--|---|--|---------------------------------------|---|--|
|--|---|---|--|---|--|---------------------------------------|---|--|

会议纪要



智能建造课题小组周例会



- 1 工程概况
 - 2 智能建造系统化运用

目录 CONTENTS

- **数字化孪生模型**
- 4 智能化施工设备
- 5 智慧化管理平台
- 6 智能建造经验总结

3.1 BIM亮点应用

BIM+设计应用

BIM+AR

BIM+3D打印

BIM+轻量化预览

BIM+算量



创建或局部调整的方式形成多个备选设 计方案BIM模型,对比不同设计方案优缺点。

周边环境分析

通过BIM建立场地模型能够更好的对项目做出 总体规划,结合场地BIM模型对项目做出总体规划, ・ 并且可以得出大量的直观数据作为方案决策的支撑。

BIM设计协同

正向设计工作流逐渐形成, 进行项目技 术创新,尝试形成 "CIM+BIM+UE5+AI+机 器人"的智能建造流程,进行多技术联动。







UE5全息展示

CIM数据转化数字底座

正向设计

数字化孪生模型

3.1 BIM亮点应用

BIM+设计应用

BIM+AR

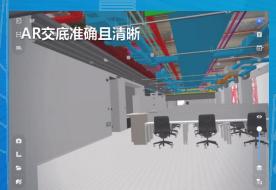
BIM+3D打印

BIM+轻量化预览

BIM+算量







AR交底

通过BIM+AR技术进行现场可视化的交底,包括 机电管线以及空间构造以及设施。使项目作业人 员更直观地掌握设计意图,并对建成效果有更加 直观的概念,减少施工错误,提高效率。

可视化交底



施工指导

3.1 BIM亮点应用

如用

对比核验

BIM+设计应用

BIM+AR

BIM+3D打印

BIM+轻量化预览

BIM+算量







AR机电安装核验

通过一见BIM+AR施工助手软件进行施工过程 巡检,及时发现机电安装过程中出现的错误, 并通过整改单推送问题至相关负责人进行整改。

施工巡检



整改单创建

数字化孪生模型

3.1 BIM亮点应用

in the same of the

BIM+设计应用

BIM+AR

BIM+3D打印

BIM+轻量化预览

BIM+算量

BIM+3D打印: 3D打印机读取BIM模型信息,将模型分解成数个截面,然后打印材料在高温融化后通过喷嘴在

三维空间的运动**中将模型的截面信息逐层堆叠起来**,从而实现电脑端的**三维蓝图转换为可视化的三维实体。**



3D打印机器人模型

3.1 BIM亮点应用

and the same of th

BIM+设计应用

BIM+AR

BIM+3D打印

BIM+轻量化预览

BIM+算量

根据模型,生成二维码,扫码均可查看模型,漫游、核对现场与模型是否施工一致等。



二维码 (示例)



手机端 (示例)



电脑端 (示例)

分享码: http://share-xt.hwbim.com/qlh/eab7e8b9381d4c5cbda6ab50ae3f8b03提取码: 839520

> 数字化孪生模型

3.1 BIM亮点应用

BIM+设计应用

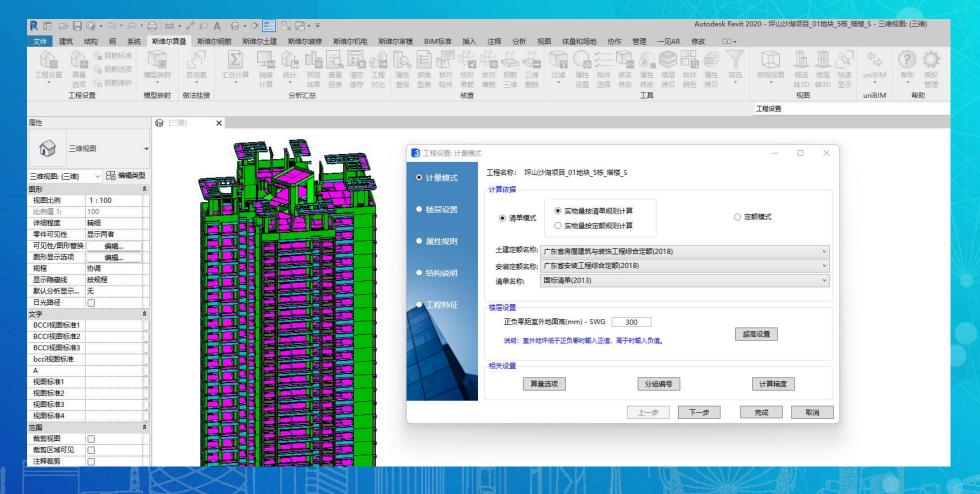
BIM+AR

BIM+3D打印

BIM+轻量化预览

BIM+算量

Revit算量插件的原理几乎都是一致的,都是将Revit实体模型与算量模型进行关联对应, 再通过算量模型计算得出工程量。项目联合斯维尔进行BIM算量应用研究,实现算量的准确性。





数字化孪生模型

3.1 BIM亮点应用

BIM+设计应用

BIM+AR

BIM+3D打印

BIM+轻量化预览

BIM+算量

将斯维尔计算结果与传统平台进行对比 (梁和板的差异是因为扣减关系设置不同, 不影响有梁板总体积,如果需要可以 修改扣减规则),不难发现计算结果是 误差允许范围内的。

| 3 | 工程量分析统 | 计-段- | 工作室- | 斯维尔 | |
|---|--------|------|--|------------------|-----|
| | | | THE RESIDENCE OF THE PARTY OF T | APPROPRIES TO SE | 100 |

▼ 工程量筛选 |式 查看报表 🗣 导入工程 🍑 导出工程 🛡 合并工程 💆 导出Excel 🐤 导出接口 📘 退出

清单工程量 实物工程量

双击汇总条目或在右键菜单中可以在总条目上挂接做法

| 序号 | 构件名称 | 工程量名称 | 工程量计算式 | 工程量 | 计量单位 |
|---|--|--|---------------------|---------|------|
| 1 | 板 | 板模板面积 | SD+SC+SDZ+SCZ | 405.76 | m2 |
| 2 | 板 | 板模板面积 | SD+SC+SDZ+SCZ | 1084.27 | m2 |
| 3 | 板 | 板体积 | VM+VZ | 48.96 | m3 |
| 4 | 板 | 板体积 | VM+VZ | 108.18 | m3 |
| 5 | 板 | 屋面面积 | ST+STZ | 1877.51 | m2 |
| 6 | 窗 | 窗樘面积 | SCT+SZ | 257.58 | m2 |
| 7 | 窗 | 数量 | NS | 86 | 樘 |
| 8 | 梁 | 梁模板面积 | SDI+SL+SR+SQ+SZ+SCZ | 1842.76 | m2 |
| 9 | 梁 | 梁体积 | VM+VZ | 231.98 | m3 |
| 10 | 梁 | 梁外墙面 | SR | 732,42 | m2 |
| 11 | מ | 门樘面积 | SMT+SZ | 18 | m2 |
| 12 | n | 门樘面积 | SMT+SZ | 62.52 | m2 |
| 175000000000000000000000000000000000000 | Name of the last o | The second secon | | | |

斯维尔Revit插件与传统平台一结构数据对比

| | | | 广联达GCL | 斯维尔for Revit |
|-----|-------|----|-----------|--------------|
| | 构件类型 | 单位 | 工程量 | 工程量 |
| | ① 砼墙 | m3 | 19. 4513 | 19.38 |
| | ②砼柱 | m3 | 126. 0273 | 126. 54 |
| 一结构 | 砼梁 | m3 | 204. 8993 | 231. 98 |
| | 砼板 | m3 | 185. 1893 | 157. 14 |
| | ③砼有梁板 | m3 | 390. 0886 | 389. 12 |
| 二结构 | ④砌体墙 | m3 | 341. 3422 | 337. 29 |

3.1 BIM亮点应用

BIM+设计应用

BIM+AR

BIM+3D打印

BIM+轻量化预览

BIM+算量

| 类别 | 传统算量平台建模计算 | revit模型通过插件 在revit平台直接汇总计算 | revit模型通过插件导出 在传统算量平台中汇总计算 |
|----------|--|--|--|
| 实体模型取得方式 | 算量人员自己建模 | 算量人员自己建模或从业主、设计院、施工方 取得 | 算量人员自己建模或从业主、设计院、施工方 取得 |
| 算量模型取得方式 | 实体模型就是算量模型 | 通过映射将Revit实体模型与算量模型进行关联 | 映射后通过中继数据文件将算量模型导入平台 |
| 数据传递的风险 | 低 零次数据传递 无需映射,先定义后建模。建立的模型本身就是算量模型。 | 中 一次数据传递 需要映射等定义手段。虽然可以通过构件名称 辅助识别,但如果没有仔细检查,仍有对应不 准确风险。 | 高 两次数据传递 一次在Revit中的构件转化一次将中间文件导入 平台;除了第一次的映射风险,中间文件导入 过程也可能造成构件丢失。 |
| 计算机资源消耗 | 低 传统平台往往功能较为单一,对计算 机资源消耗最高。 | 高 Revit平台功能复杂多样,构件富含信息最为全面。汇总计算时对计算机资源需求较高。 | 中 Revit平台建模及导出数据对计算机资源需 求并不高,渲染和汇总计算才吃配置。 |



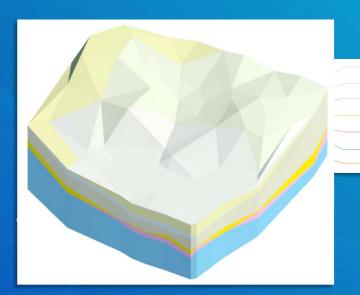
数字化孪生模型

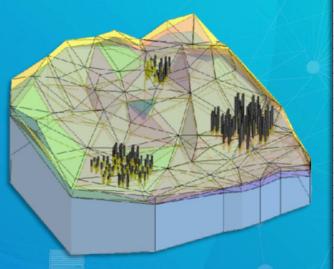
3.2 BIM常规应用

三维地质模型 三维场布 辅助图纸会审 机电深化 二次结构深化 装配式深化 模板深化 脚手架 样板模型

通过Civil3D+Dynamo建立三维地质模型,并用不同颜色体现不同岩层,再根据图纸,建立桩基模型后,链接至地质模型中;

从而体现桩基具体伸入岩层位置,并行成相应报告。





| cd060001.jpg | cd060002.jpg | cd060003.jpg |
|--------------|--------------|--------------|
| cd060009.jpg | cd060010.jpg | cd060011.jpg |
| cd060017.jpg | cd060018.jpg | cd060019.jpg |

| 童报告 ort 批处理 | | |
|----------------|----------------|---|
| 中风化粉砂岩 | 新社 | |
| 2年 | 0.001m | |
| itt | 89 | |
| FEE | 89 | |
| 3事例 | 0 | |
| SROE | 0 | |
| B解决 | 0 | |
| ESE RES | 研設/連 施炉 | |
| | | |
| | 名称 | 磁塊1 |
| | が高 説明 | -0.677m (明日的1億 |
| 100 | 15:09 | 新疆 |
| | ESCHARTE. | 32.832m, 27.789m, -26.524m |
| | 阿特洛代立即 | 6-6-6-B: F01 |
| | 创建日期 | 2023/2/27 10:30 |
| 项目 1 | | |
| 元素ID | 2029882 | |
| 節屋 | <无标高> | |
| 路径 | 女件 ->女件 | ->01地块_地质模型.nwc -><无标高>->常规模型 ->06 ->06 ->06 ->06 ->6中风化粉砂岩 |
| 项目类型 | 定体 | ve . |
| 项目 2 | | |
| 元素ID | 2001056 | |
| 医层 | 83(-12.700) | |
| 路径 | | >01地块_桩基模型.nwc >83(-12.700)_S >结构基础 >桩 >GCZ-6-46 >桩 >GCZ-6-46 > |
| 项目 名称 项目 类型 | GCZ-6-46 実体 | |

中风化粉砂岩

| | | 距离 说明 状态 碰撞点 网格位置 创建日期 | 0.559m 長期推 新建 105.877m, 5.613m, -30.273m 5.6-5-81:f01 2023/2/27 10:30 |
|----|-------------------------------------|--|--|
| | 项目1 | | |
| | 元素 ID 图路径 项目名称 项目 类型 项目 2 | 2029882 《无标高》 文件->文件 6中风化粉阅 实体 | ->01地块, 地质模型 mvc ->-无标高>->常规模型 ->06 ->06 ->06 ->06 ->6中风化粉砂岩 岩 |
| 46 | 元素 ID 图层 路径 项目 名称 项目 类型 | 1999719 B3(-12.700)_ 文件 ->文件 GCZ-5-15 实体 | .5 >01地块-桩基模型,mvc→83(-12.700)_5→结构基础→桩→GCZ-5-15→桩→GCZ-5-15 →GCZ-5 |

| THA W | | | | | | | |
|------------|----------------|--------------|----------|-----------|---------|---------|------|
| 序号▼ | 编号/岩层 🕶 | 含砾粘: | 粉质黏:▼ | 全风化。 | 强风化。 | 中风化 | 微风化。 |
| 127 | GCZ-6-62 | | | ~/ | ~ | ~ | |
| 128 | GCZ-6-63 | | | ~/ | ~ | ~ | |
| 129 | GCZ-6-64 | | | ~ | ~ | | |
| 130 | GCZ-6-65 | | | ~ | ~ | | |
| 131 | GCZ-6-66 | | | ~ | ~ | | |
| 132 | GCZ-6-67 | | | ~/ | ~ | | |
| 133 | GCZ-6-68 | | | ~ | ~ | | |
| 134 | GCZ-6-69 | | | ~/ | ~/ | | |
| 135 | GCZ-6-70 | | | ~/ | ~ | | |
| 136 | GCZ-6-71 | | | ~ | ~ | | |
| 137 | GCZ-6-72 | | | ~ | ~ | | |
| 138 | GCZ-6-73 | | | ~ | ~ | | |
| 139 | GCZ-6-74 | | | ~ | ~ | ~ | |
| 140 | GCZ-6-75 | | | ~ | ~ | | |
| 141 | GCZ-6-76 | | | ~ | ~ | | |
| 142 | GCZ-8-1 | | | | | 0 | |
| 143 | GCZ-8-2 | | | ~/ | ~/ | | |
| 144 | GCZ-8-3 | | | ~ | ~ | | |
| 145 | GCZ-8-4 | | | | | 0 | |
| 146 | GCZ-8-5 | | | ~ | ~/ | | |
| 147 | GCZ-8-6 | | | ~ | ~ | | |
| 148 | GCZ-8-7 | | | ~ | ~ | | |
| 149 | GCZ-8-8 | | | ~ | ~ | ~ | |
| 150 | GCZ-8-9 | | | ~/ | ~/ | ~/ | |
| 151 | GCZ-8-10 | | | ~/ | ~ | ~/ | |
| 152 | GCZ-8-11 | | | ~/ | ~/ | ~/ | |
| 153 | GCZ-8-12 | | | ~/ | ~/ | | |
| 154 | GCZ-8-13 | | | ~ | ~/ | | |
| 155 | GCZ-8-14 | | | ~/ | ~/ | | |
| 156 | GCZ-8-15 | | | ~ | ~/ | | |
| 157 | GCZ-8-16 | | | ~/ | ~/ | | |
| 158 | GCZ-8-17 | | | ~ | ~ | | |
| 159 | GCZ-8-18 | | | ~/ | ~ | | |
| 160 | GCZ-8-19 | | | | | 0 | |
| 161 | GCZ-8-20 | | | | | 0 | |
| 162 | GCZ-8-21 | | | | | 0 | |
| 163 | GCZ-8-22 | | | 1 | ~/ | | |
| 注: ①标红的 | -]5根工程桩所在⊠ | 「地地 馬岩目 | 2较为复杂。 | 初步判定 | 持力层为中 | 风化: | |
| O MUST HE | 2016年1年1月7月1日日 | 1499年15月2日 四 | 41人/フスホナ | PIDE TIME | コノノ声ノナエ | PM FU 7 | |



3.2 BIM常规应用

三维地质模型

三维场布

辅助图纸会审

机电深化

二次结构深化

装配式深化

模板深化

脚手架

样板模型

根据绘制各阶段三维场布模型,提前规划堆场及加工场位置,使施工部署合理化。















№ 01-20230616坪山沙湖项目 01地块 场地布置 (山体边坡开挖及支护阶段) .rvt

№ 02-20230616坪山沙湖项目 01地块 场地布置 (支护桩及微型桩施工阶段) .rvt

№ 03-20230616坪山沙湖项目 01地块 场地布置 (基坑土方开挖及支护施工阶段) .rvt

№ 04-20230616坪山沙湖项目 01地块 场地布置 (工程桩及天然地基开挖施工阶段) .rvt

■ 05-20230521坪山沙湖项目 01地块 场地布置 (地下室结构施工阶段) .rvt

■ 06-20230617坪山沙湖项目_01地块_场地布置 (主体结构施工阶段) .rvt

№ 07-20230605坪山沙湖项目_01地块_场地布置 (机电安装及装饰装修施工阶段) .rvt



山体边坡开挖及支护阶段



支护桩及微型桩施工阶段



基坑土方开挖及支护施工阶段





地下室结构施工阶段



主体结构施工阶段



机电安装及装饰装修施工阶段



数字化孪生模型

3.2 BIM常规应用

三维地质模型

三维场布

辅助图纸会审

机电深化

二次结构深化

装配式深化

模板深化

脚手架

样板模型

模型创建过程中通过利用在线文档,实时统计各专业问题回复、复核及处理情况,并方便各方查看并答复相关问题。

| A. | ŧ | 平山沙湖应急隔离 | 岛场所及保障 | 性租赁住房 | 导项目01小 | 地块 ゼ | 7 🗅 | ⊘ 上⁄⁄ | 《修改是在5天前》 | 进行的 | | | | | | | | | | |
|-------|------------------------|---|---------------------|-----------|---|--|-----------|--------------|--------------------------|---|-----------------------|-------------|--------------|--------|-------|-------|---------------|--------|----|-----|
| 5 | c 5 | ● ● 插入▼ | 常规 * . | .0 💲 微软 | 雅里 * 9 * | В І <u>U</u> | S | <u>A</u> + | <u> </u> | Ξ - | ÷ - = | E - | ₩ + | ΣΨ | 7 - 4 | ļ - E | 数据 = 三〉 | • 6 - | | Ö + |
| P85 | | 8 | | | | D | F | G | н | - 1 | | К | L | М | N | 0 | P B | 0 | R | |
| 1.6 | 题截图双 线格内已有 效成"浮动 | 击即可放大,无需手动拖拽 内容请勿修改,仅在设计时 图片"才能放多张截图) | | 回复如有截图清 | 附上戡图。(如有多 | 多张截图,需将图 | * | • | | ¥ | ¥ | E | ¥ | 2 | ¥ | ¥ | ¥ | W | | Ŧ |
| 2 编 | and nin | 问题描述 | 问题 | 58 | ig | 计回复 | 器:/楼 层 | 40年 | 图纸名称 | 图纸版本 | 问题定位 | 问题等级 | 问题类型 | 记录人 | 记录时间 | 问题状态 | 图纸塔实情况 | 问题闭环 | 备注 | |
| 3 1 | 如壓所示。 际应为DN | 炎处兩火粒主管平面标注为DN80。 (150) 唐标查。 | * | | 标主情况,接ON150 | | 81 | 地球水 | 地下臺灣郊水及網防平 面圈(new)_t3 | 20230331 (接 施工服内率外 車及施工单位 医纸会率) | Fa交7a | -600 | 医灰斑 | | | 已解決 | 医纸色熔妆 | | | |
| 4 2 | 如墨斯示。 柱、博物 | 炎处来发现对应 管 战疲害使一层地少 医。 | | 1 | 再要补充管线 | | 81 | 维那水 | 地下重治隊水及開防平 園園(new)_t3 | 20230331 (接 施工圈内审外 审及施工单位 壓折会审) | 5-Ca交5-5a | -6/66 | 医安 氏症 | | | 己解決 | 製紙日修改 | | | |
| 5 3 | 如医析示。 | 成此给水管干燥等(对应单位, 養城 | - | | 已修改 | | 81 | 地際水 | 地下塞给邓水及用防平 面圈(new)_t3 | 20230331 (接 施工圈內审外 审及施工单位 壓紙會审) | Ca党9a | 一般问题 | 医医气管 | | | 已經決 | 医纸巴修改 | | | |
| 0 4 | 如壓绑于 | 火灾自己报警桥关与约违柱+央。 | | | 接受示位置修改,避开 | RPA TO THE TOTAL | B2 | 海防器电 | 地下二层火灾自动损害 平型图 | 20230331 (接 施工圈内审外 章及施工单位 图纸会审) | 6-H交Ce | 重要多數 | 医侧弓起 | | | 己版表 | 米拉到 里塔 | | | |
| 7 5 | 如屋所示, 背票 | 进取风机 無限尺數 现在风管来 主统不 农补充 | | | 3000×400 (H) BM位置 最近于存在 | 1、区質數量7583層 | 82 | 84 | 地下二层是风防物店平 変更 | 20230331 (摂 施工圏内章外 章及施工単位 屋紙会章) | 5-H交16c | +#45 | ERRE | | | 己屬決 | 医纸甲橡皮 | | | |
| 8 6 | 如星形子。 | 級位置1000x1250円置根据体置中央,達 | | | 住在上角平線即可 815/位置 整纸平線改 整纸 | t, 清景 较逐跃是否为提改后 | B2 | 98 | 地下二层通风防地运平 图度 | 20230331 (接 施工圈内率外 車及施工单位 壓紙会車) | 5-AB交Gc | 中華可能 | 医医气能 | | | ENTR | 医近来传动 | | | |
| 0 7 | 如星期子。 | 震響核炎位置领记是否应为1600。320 | , | | 1600x320 BM/区集: 整纸来传动 整纸 | 1、 東東地區近是否力學改成 | 82 | 標直 | 地下二层是风防地运平 | 20230331 (接 施工圈内审外 审及施工单位 医纸会审) | 6с-7с党Сь | 一般问题 | 里里问题 | | | 巴斯夫 | 医近天惊攻 | | | |
| 10 s | 如重解录。 1600x320 | 问题用上清算核处位重称已是否位为 | | | 1600x320 BIM包集 整纸来修改 膨纸 | 1、 海集中医试是否为修改是 | B2 | 98 | 地下二层层风防护电平 宽层 | 20230331 (接 施工圈内率外 审及施工单位 壓纸会审) | 7-4交Pb | -935 | 医医弓起 | | | 已解決 | 国任来 修改 | | | |
| 11 9 | 如星科学。 | 此位重管福尺寸未标记、通信物补充 | | | 800x320 BM(直景: 聖紙来傳改 聖紙 | 1、 重要完整还是否为特效后 | B2 | 88 | 地下二层是风防球场平面层 | 20230331 (接 施工圈内审外 率及施工单位 医纸会审) | 7-6党7-H | -e:45 | 医医气管 | | | EMIR | 国 任未修改 | | | |
| 12 10 | 如屋柳子。 朴卉与主管 | 建国际政治 宣 与大陆导召为多余,如今在 全国等特别主。 | · Y | | 补充接管 | | B2 | 绝郊水 | 地下二學金粉水及場防平 面屬 | 20230331 (接 施工圈内审外 审及施工单位 壓纸会审) | 8-9交11a | 一般问题 | 医型问题 | | | 巴蘇夫 | | | | |
| 13 11 | 如重形示 系统用DN | 接近P1L-D-Ga波河管道在平面逐为DN65 50、建設核平面医每日位为DN150 | | | 已接管 BM互复,此问题为管 原物此段管径应为多少 图复:管径为DN65 | 的基础,不是被要问题,是) | B2 | 地郊水 | 地下二個途際小及場合平 問題 | 20230331 (接 施工服内率外 率及施工单位 壓纸会率) | 8-18 0 8-R | 0816 | 医医气管 | | | 栽胶 | 国任中 特敦 | | | |
| 14 12 | 如重称示。 | 機構大陸管理最高应为DNGS | | | 应为DN65 | | B2 | 绝郊水 | 地下二個金統分及開放平 面面 | 20230331 (接 施工圈内审外 审及施工单位 壓紙会审) | 6-18党6-R | -60年 | 医医气柱 | | | 巴斯克 | | | | |
| 15 13 | 396 | 建富铁坎拉雷海火拉易西得在 无管 重視 | 1 | | 己更欢位置 | | B2 | 地形水 | 地下二種绘料以及場防平 面框 | 20230331 (接 施工圈内审外 审及施工单位 医纸会审) 20230331 (接 | 6-13党6-AB | -648 | 医型弓柱 | | | EMPA | | | | |
| 16 14 | 南()(2550, | 7标编编字位置7-2a结位置启幕800.7-6a ,是此两编编辑。管读表距离改杂成置 00号传天空用版(3世用版)后此此位置 不規程2600mm的争模要求:信置核。 | Control of the last | | 够改為尺寸 | | B2 | 绿金 | 地下二层金牌水及闸防平 图图 | 20230331 (接 施工圖内華外 章及施工单位 壓紙会庫) 20230331 (接 | 7-2a~7-6a交 7-Ca | 重形弧 | 净高用能 | | | | 来的 國民 | | | |
| 17 15 | 仅2500.其 100等增买 | 7年大量及车马厅800與毒性重要被患者 会高等为700周岛生置战患争是仅2600。 运用项(及支用等)后此处位重争等仅25 500mm89争等要求、遭置性。 | 9 | D 2 | 传改真尺寸 | | B2 | 综合 | 地下二個金幣小及場防平 関盟 | 施工圈内审外 审及施工单位 医纸会审) | 7-129:7-Н | 2形成 | 非共同国 | | | | 未次到国任 | | | |
| 18 16 | 100年度天 、不満定3 | 8時時期了管本超高達就完成變为2600. 定用於(20世紀) 括此於位置令電(225 500mm8) 學表表示: 清溫性。 | | | 傳改與尺寸 | | B2 | 總金 | 地下二學会學小及灣地平 面面 | 20230331 (接 施工服内率外 率及施工单位 壓纸会率) | 8-1a交8-Da | 国際機 | 料理 | | | | 米拉多国话 | | | |
| 19 17 | 我只管本规 | 8條大堂與電均为700,便加压风管數明局 建筑完成室仅2380,其他部位特與贴充7 (2750,接100号億天屯用顶(及支用架) | 00 | H | 修改风管路由 BM区第:此处风管移 根据问题图述。此位 | 型为1400×400.模型无误。 管束距撞或完成图仅2380 | 82 | 100 | WT-017-015 | 20230331 (# | 6-10-X-0-10 | - | | | | | X0255 | | | |
| | \$ | 地下室建筑 • | 地下室结构 🕶 | 地下室机 | | 上建筑・ | 地上结 | | 地上机电 | | 装 🔻 | 汇总 | | 纸问题证 | □录 ▼ | | | | | |
| 1111 | - | D 4 | | | | - Augustine | | | 731 | _ | l load | The same of | 4 | - 1111 | | | | Feered | - | N I |

| 坪山沙湖应急隔离场所及保障性租赁住房项目01地块问题汇总(问题销项) | | | | | | | | |
|------------------------------------|------|--------------|-----|--|--|--|--|--|
| | 问题数量 | 问题数量 已解决 | | | | | | |
| 地下室建筑 | 16 | 7 | 9 | | | | | |
| 地下室结构 | 29 | 22 | 7 | | | | | |
| 地下室机电 | 100 | 34 | 66 | | | | | |
| 塔楼建筑 | 19 | 0 | 19 | | | | | |
| 塔楼结构 | 15 | 9 | 6 | | | | | |
| 塔楼机电 | 14 | 3 | 11 | | | | | |
| 精装 | 0 | 0 | 0 | | | | | |
| | | | | | | | | |
| 合计 | 193 | 75 | 118 | | | | | |

| 坪山沙湖应急隔离场所及保障性租赁住房项目01地块问题汇总(设计回复) | | | | | | | | |
|------------------------------------|------|-------|-------|--|--|--|--|--|
| | 问题数量 | 设计已回复 | 设计未回复 | | | | | |
| 地下室建筑 | 16 | 16 | 0 | | | | | |
| 地下室结构 | 29 | 0 | 29 | | | | | |
| 地下室机电 | 100 | 87 | 13 | | | | | |
| 塔楼建筑 | 19 | 18 | 1 | | | | | |
| 塔楼结构 | 15 | 11 | 4 | | | | | |
| 塔楼机电 | 14 | 11 | 3 | | | | | |
| 精装 | 0 | 0 | 0 | | | | | |
| | | | | | | | | |
| 合计 | 193 | 143 | 50 | | | | | |

数字化孪生模型 3.2 BIM常规应用 三维地质模型 三维场布 辅助图纸会审 机电深化 二次结构深化 装配式深化 模板深化 脚手架 样板模型 管综优 管综优 化前 化后剖面图 剖面 冬 管综优 管综优化前平面图 化后平面图

3.2 BIM常规应用

三维地质模型

三维场布

辅助图纸会审

机电深化

二次结构深化

装配式深化

模板深化

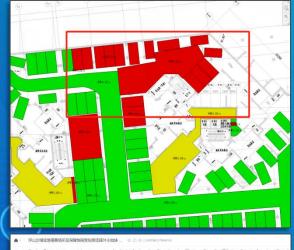
脚手架

样板模型

本项目后续净高分析时结合业主方对项目特定使用空间及精装天花的相关净高要求,对管线进行初步排布,复核检

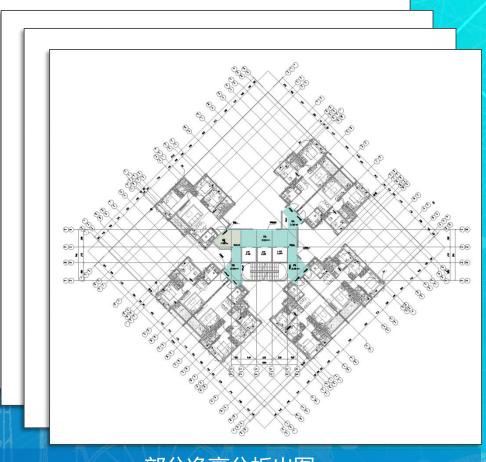
测,对不满足净高要求的部位,编制问题报告说明净高不满足原因或净高优化建议,并出具净高分析平面图及相关资

料,供各方参考,沟通协调,并最终解决净高问题。



不满足净高要求 的位置均以红色 标注出来

将相关问题记录并 形成在线问题报告, 方便各方审核,并 实时解决

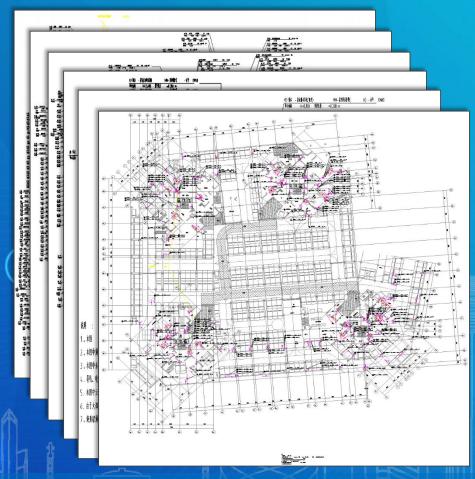


部分净高分析出图

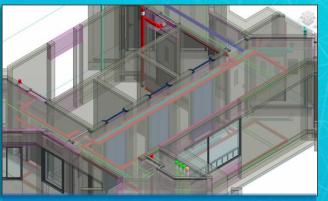
3.2 BIM常规应用

三维地质模型 三维场布 辅助图纸会审 机电深化 二次结构深化 装配式深化 模板深化 脚手架 样板模型

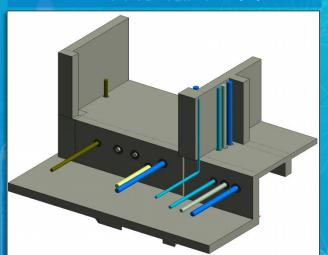
基于BIM管线综合后的模型,创建建筑墙预留洞模型及结构预留预埋套管及洞口模型,并输出预留预埋相关图纸,极大降低施工现场因为预留预埋点位不准确导致的二次开洞的情况出现,有效提高现场施工效率,提升工程质量。



预留预埋相关出图文件汇总

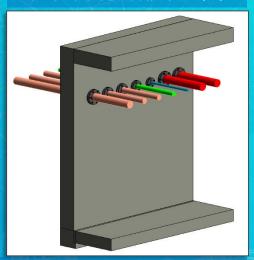


公区开洞局部放大图





户内开洞局部放大图



地下室预留预埋局部三维

> 数字化孪生模型

3.2 BIM常规应用

三维地质模型

三维场布

辅助图纸会审

机电深化

二次结构深化

装配式深化

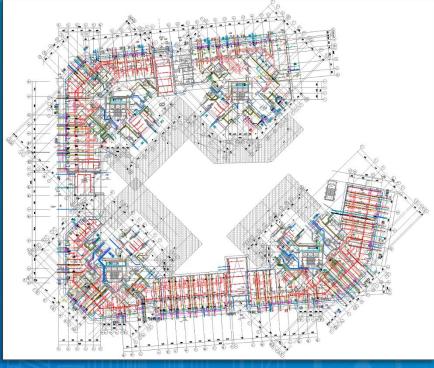
模板深化

脚手架

样板模型

基于BIM管综深化后的机电模型,专业、分系统标注并输出BIM深化机电管线安装图纸。以图纸为主,BIM模型为辅,有效指导现场机电安装,可有效避免现场因机电管线碰撞造成的二次拆改,提升机电管线安装美观度,提高工程质量,提升本项目工程品质。







地下室管综平面图

裙房管综平面图

塔楼管综平面图

3.2 BIM常规应用

三维地质模型

三维场布

辅助图纸会审

机电深化

二次结构深化

装配式深化

模板深化

脚手架

样板模型

现场机电管线安装时,不同专业对应的施工队伍往往不同,若不能有效规划支吊架尺寸及安装位置,则很容易造成支吊架占用其它机电管线的安装空间,致使BIM成果不能有效落地,因此,基于BIM模型的支吊架模型及图纸创建显得尤为重要。



综合支吊架三维可视化



综合支吊架三维模型



3.2 BIM常规应用

三维地质模型 三维场布

辅助图纸会审

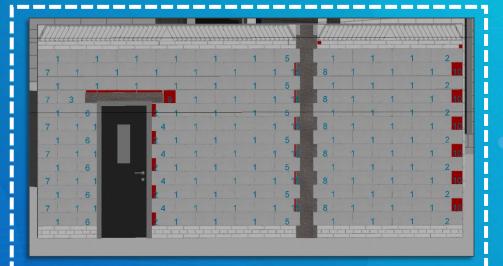
二次结构深化 机电深化

装配式深化

模板深化

样板模型

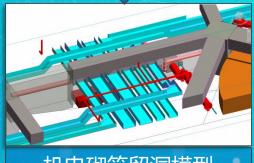
创建二次结构排砖模型后,并自动生成二次结构图纸和工程量统计报表





导出相关二次结构图纸









3.2 BIM常规应用

三维地质模型

三维场布

辅助图纸会审

机电深化

二次结构深化

装配式深化

模板深化

脚手架

样板模型

现场通过建立预制构件模型,对凸窗及叠合楼板施工进行可视化交底,**提升安装质量和安装效率。**



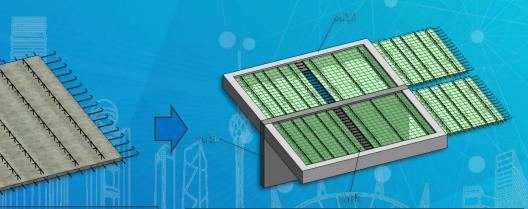
预制构件分布模型



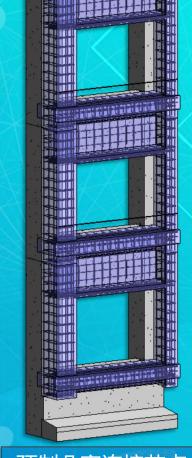
预制凸窗模型



预制凸窗安装模型



叠合楼板模型 叠合楼板链接节点



预制凸窗连接节点

3.2 BIM常规应用

三维地质模型、三维场布

辅助图纸会审

机电深化 二次结构深化

装配式深化

模板深化

脚手架

样板模型

制作对预制凸窗及叠合楼板的安装施工动画,使现场管理人员及操作工人熟悉安装流程,使施工作业标准化,减

少安全和质量隐患。



预制构件安装施工交底



预制凸窗吊装工艺









叠合楼板吊装工艺



数字化孪生模型

3.2 BIM常规应用

三维地质模型

三维场布 辅助图纸会审 机电深化

二次结构深化

装配式深化

模板深化

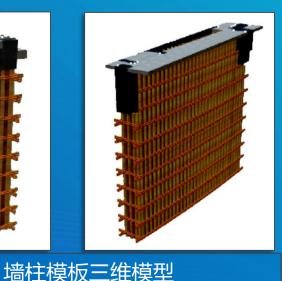
脚手架

样板模型

在结构模型中针对**梁、板、墙、柱**等结构构件创建模板模型并**自动生成模板工程量统计报表**,在方案编制中,方便统

计普通模板/高支模/高大模板区域, 指导现场施工。





普通模板及高支模区域示意图

梁板模板三维模型

| + | | | | | |
|----|-----------|----------|------|---------|----|
| 1 | 2 i x - i | †† · | | | 41 |
| + | | | | | |
| Ŧ. | | | | × × × × | |
| | | | | | |
| Ł | | Y | T. E | | |
| 8 | N/A | | | | |

高大模板区域示意图

| HW-矩形梁: | 600x700 | 600 | 700 | 0.420 | m2 | 1.967 m3 | B2 (-9. 000) _S |
|--------------|----------|-----|------|-------|----------------|-----------|-----------------|
| HW-矩形梁: | 600x700 | 600 | 700 | 0.420 | m2 | 2.184 m3 | B2 (-9.000)_S |
| B2 (-9. 000) | S | | | | | 4. 151 m3 | |
| HW-矩形梁: | 600x700 | 600 | 700 | 0.420 | m2 | 2.414 m3 | B1 (-5. 500)_S |
| HW-矩形梁: | 600x700 | 600 | 700 | 0.420 | m2 | 2.741 m3 | B1 (-5. 500)_S |
| HW-矩形梁: | 600x700 | 600 | 700 | 0.420 | m2 | 3.588 m3 | B1 (-5. 500)_S |
| HW-矩形梁: | 600x700 | 600 | 700 | 0.420 | m2 | 3.589 m3 | B1 (-5. 500)_S |
| B1 (-5. 500) | _S | | | | | 12.332 m3 | |
| HW-矩形梁: | 500x900 | 500 | 900 | 0.450 | m2 | 0.023 m3 | F01 (-1. 650)_S |
| HW-矩形梁: | 500x800 | 500 | 800 | 0.400 | m2 | 0.160 m3 | F01 (-1. 650)_S |
| HW-矩形梁: | 300x1250 | 300 | 1250 | 0.375 | m2 | 0.335 m3 | F01 (-1. 650)_S |
| HW-矩形梁: | 300x1350 | 300 | 1350 | 0.405 | m2 | 0.344 m3 | F01 (-1. 650)_S |
| HW-矩形梁: | 300x1350 | 300 | 1350 | 0.405 | m2 | 0.344 m3 | F01 (-1. 650)_S |
| HW-矩形梁: | 500x800 | 500 | 800 | 0.400 | m2 | 0.419 m3 | F01 (-1. 650)_S |
| HW-矩形梁: | 200x1900 | 200 | 1900 | 0.380 | m2 | 0.505 m3 | F01 (-1. 650)_S |
| HW-矩形梁: | 200x1800 | 200 | 1800 | 0.360 | m2 | 0.511 m3 | F01 (-1. 650)_S |
| HW-矩形梁: | 300x1350 | 300 | 1350 | 0.405 | m2 | 0.513 m3 | F01 (-1. 650)_S |
| HW-矩形梁: | 300x1250 | 300 | 1250 | 0.375 | m2 | 0.514 m3 | F01 (-1. 650)_S |
| HW-矩形梁: | 300x1250 | 300 | 1250 | 0.375 | m2 | 0.543 m3 | F01(-1.650)_S |
| HW-矩形梁: | 300x1250 | 300 | 1250 | 0.375 | m2 | 0.654 m3 | F01 (-1. 650)_S |
| HW-矩形梁: | 300x1250 | 300 | 1250 | 0.375 | m2 | 0.675 m3 | F01 (-1. 650)_S |
| HW-矩形梁: | 300x1250 | 300 | 1250 | 0.375 | m2 | 0.678 m3 | F01 (-1. 650)_S |
| HW-矩形梁: | 500x800 | 500 | 800 | 0.400 | m2 | 0.680 m3 | F01 (-1. 650)_S |
| HW-矩形梁: | 500x800 | 500 | 800 | 0.400 | m2 | 0.680 m3 | F01 (-1. 650)_S |
| HW-矩形梁: | | 500 | | 0.400 | | 0.690 m3 | F01 (-1. 650)_S |
| HW-矩形梁: | | 300 | 1350 | 0.405 | m2 | 0.698 m3 | F01 (-1. 650)_S |
| HW-矩形梁: | | 300 | 1350 | 0.405 | m2 | 0.704 m3 | F01 (-1. 650)_S |
| HW-矩形梁: | | 300 | 1350 | 0.405 | m2 | 0.705 m3 | F01 (-1. 650)_S |
| HW-矩形梁: | | 300 | 1250 | 0.375 | m2 | 0.706 m3 | F01 (-1. 650)_S |
| HW-矩形梁: | | 300 | 1350 | 0.405 | m2 | 0.713 m3 | F01 (-1. 650)_S |
| HW-矩形梁: | | 500 | 800 | 0.400 | m2 | 0.717 m3 | F01 (-1. 650)_S |
| HW-矩形梁: | | 500 | 800 | 0.400 | m2 | 0.762 m3 | F01 (-1. 650)_S |
| HW-矩形梁: | | 500 | 800 | 0.400 | m2 | 0.768 m3 | F01 (-1. 650)_S |
| HW-矩形梁: | | 500 | 800 | 0.400 | m2 | 0.791 m3 | F01 (-1. 650)_S |
| HW-矩形梁: | | 500 | | 0.400 | | 0.818 m3 | F01 (-1. 650)_S |
| HW-矩形梁: | | 300 | | 0.375 | | 0.844 m3 | F01 (-1. 650)_S |
| HW-矩形梁: | | 500 | | 0.400 | | 0.871 m3 | F01 (-1. 650)_S |
| HW-矩形梁: | | 300 | | 0.405 | | 0.887 m3 | F01 (-1. 650)_S |
| HW-矩形梁: | | 300 | | 0.405 | | 0.911 m3 | F01 (-1. 650)_S |
| HW-矩形梁: | 300x1350 | 300 | 1350 | 0.405 | m ² | 0.911 m3 | F01 (-1, 650) S |

截面宽度(自建) 截面高度(自建) 截面积(自建) 体积

普通模板/高支模/高大模板区域明细表导出

> 数字化孪生模型

3.2 BIM常规应用

三维地质模型 三维场布 辅助图纸会审 二次结构深化 装配式深化 模板深化 机电深化 脚手架

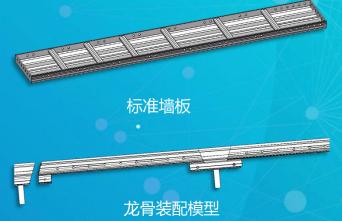
针对塔楼标准层建立铝模各构件模型,并建立铝模深化模型,对铝模拼装质量及精准度进行控制。

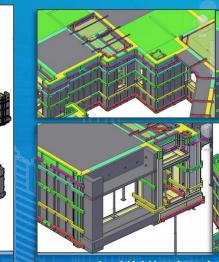




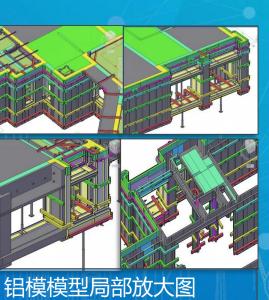


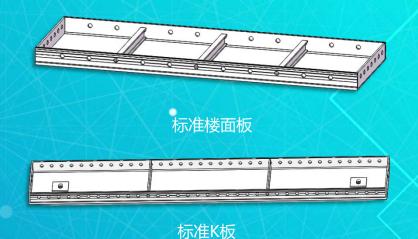
标准梁底早拆模板





铝模三维模型拼装图





样板模型

铝模技术交底



三维场布

三维地质模型

3.2 BIM常规应用

表配式深化 模板深化 脚手架 样板模型

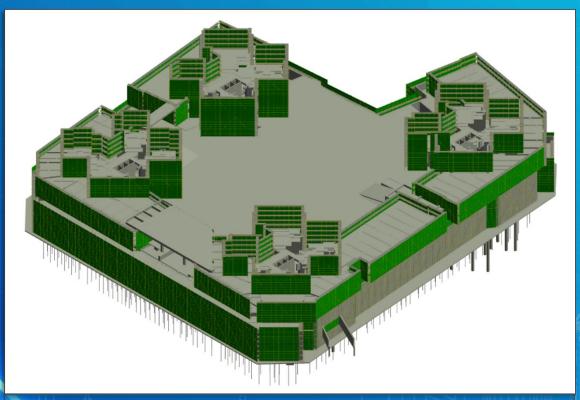
(1) 通过建立外架模型,提前规划外脚手架布置位置,对安装条件较差的部位,调整立杆间距或更换防护形式,大大减少返工率。

二次结构深化

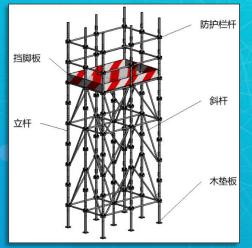
(2) 通过建立室内操作架的模型,对两种操作架进行方案对比。

辅助图纸会审

机电深化



落地式外脚手架布置三维模型



| | 防护栏杆 |
|------|---------|
| 四横铝架 | 踢脚板 斜拉杆 |
| | 侧刹脚轮 |

| 序号 | 分析 | 盘扣式操 作架 | 移动快装 式操作架 |
|----|-----|------------|--------------|
| 1 | 便捷性 | × | |
| 2 | 安全性 | | |
| 3 | 经济性 | A A | |

通过两种操作架对比分析,盘扣式操作架和移动快装式操作架整体稳定性较好,在不同应用场景效果均为显著,在大多数部位采用移动式操作架,少部分采用盘扣式操作架。

数字化孪生模型

3.2 BIM常规应用

三维地质模型 三维场布

辅助图纸会审

机电深化

二次结构深化

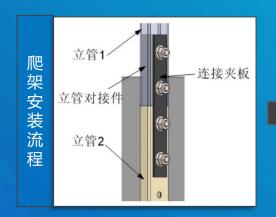
装配式深化

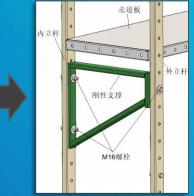
模板深化

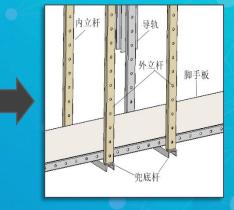
脚手架

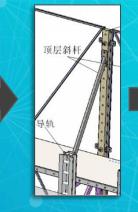
样板模型

通过对爬架进行整体建模,对**爬架外立面LOGO及安装效果进行提前规划**,并对爬架安装流程进行可视化交底。

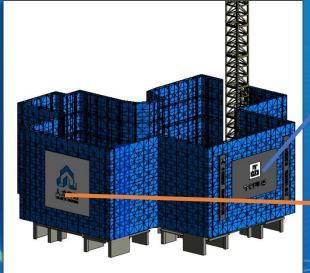




















爬架技术交底



爬架现场施工图

数字化孪生模型

3.2 BIM常规应用

三维地质模型

三维场布

辅助图纸会审

机电深化

二次结构深化

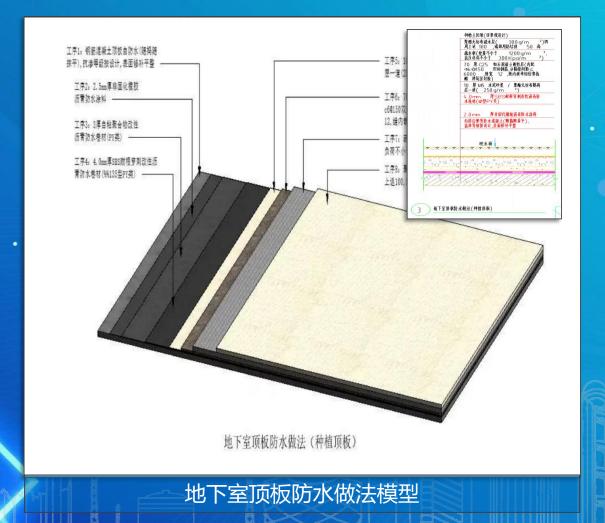
装配式深化

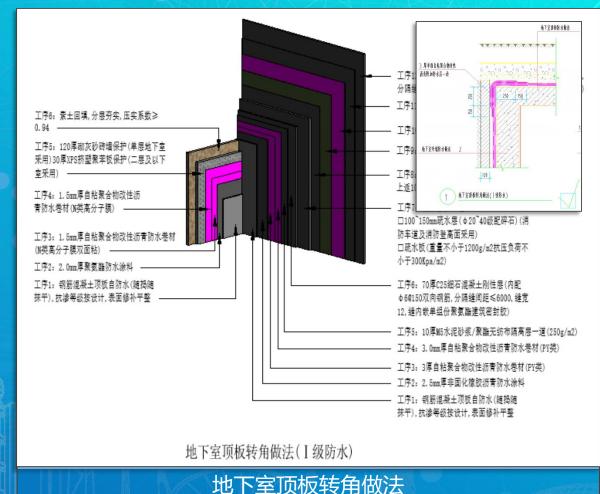
模板深化

脚手架

样板模型

通过建立特殊部位**防水构造模型**,对现场防水施工进行交底,提高防水工程质量。







3.2 BIM常规应用

三维地质模型

三维场布

辅助图纸会审

机电深化

二次结构深化

装配式深化

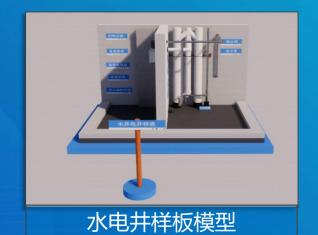
模板深化

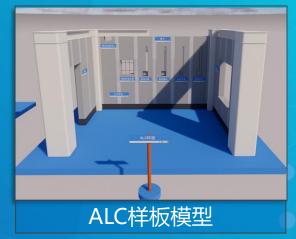
脚手架

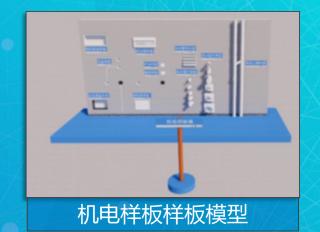
样板模型

■中国建筑

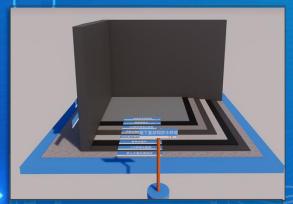
通过建立施工样板模型,指导现场**标准化施工,严格执行样板先行制度**。

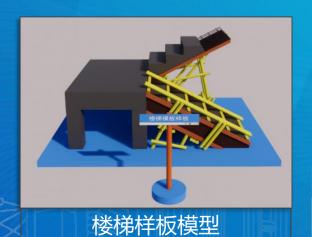














预留预埋样板模型

现场屋面质量样板

防水样板模型



- 工程概况
 - 2 智能建造系统化运用

目录 CONTENTS

- 3 数字化孪生模型
- 智能化施工设备
- 5 智慧化管理平台
- 6 智能建造经验总结

▶ 智能化施工设备

4.1 建筑机器人



智能化施工设备

4.1 建筑机器人

在建筑机器人系统化应用的前提下,**搭建多品类多场景多厂商的机器人集成应用平台**,探索研究总结出

一套可复制可推广的建筑机器人产品及应用经验,助力保障性住房高质量建设。

项目在8#投入使用**智能随动布料机、智能施工升降机**共2款,在装饰装修阶段将投入室内喷涂机器人、 腻子打磨机器人、外墙喷涂机器人及地坪类机器人等**10+款机器人。**







-11

8款点状应用机器人

N款探索试用机器人

▶ 智能化施工设备

4.1 建筑机器人



主体结构类

装饰装修类

地库装修类

辅助设备类

地面整平机器人



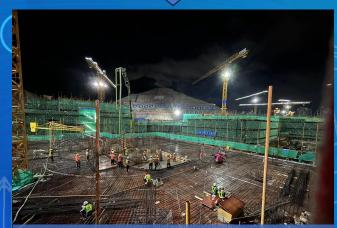
①钢筋施工



③机器人整平







②混凝土布料



④传统整平



6完成面

主体结构类

装饰装修类

地库装修类

辅助设备类

地面整平机器人

机器人覆盖率:

- (1) 整平、抹平机器人联合施工区域共计约195m²。
- (2) 靠近墙柱边约5cm需人工进行收面。
- (3) 外架需钢管插入板面进行固定,此位置施工,需机器人绕开,由现场人工协助 处理完成。
 - (4) 合计施工**覆盖率约为92%。**



靠近墙柱处人工收面



主体结构类

装饰装修类

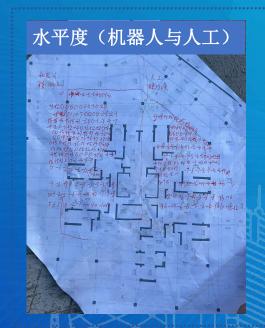
地库装修类

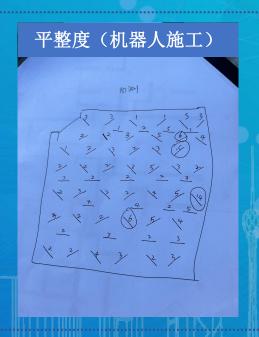
辅助设备类

地面整平机器人

现场测试质量数据

- (1) 平整度情况: 受现场板面堆料影响, 机器人联合施工区域地面平整度共计测量61尺, 超过5mm/2m的数据4个, 合格率为95% (有2处超过10mm以上的爆点, 合计爆点面积约2m²)。人工施工区域共计测量20尺, 超过5mm/2m的数据有4个, 合格率为80%
- (2) 水平度情况:测试方式为MOBA激光发射器+测量杆自动读数,机器人施工区域共计测量点数108个,[-5,+8]mm范围以内的数据共计98个,合格率为92.6%。人工施工区域共计测量点数85个,[-5,+8]mm范围以内的数据共计60个,合格率为70.6%









主体结构类

装饰装修类

地库装修类

辅助设备类

室内喷涂机器人

平板控制

图形化操作界面,远程操控机器人,实现自动和手动作业,机器人遥控等

喷涂系统

- 专用机械臂,大臂展,大面积作业
- > 双喷枪,作业效率翻番
- ▶ 可实现95%以上的喷涂作业

安全施工

- ▶ 超声波雷达检测,有效避障
- > 行程开关避免机械臂撞击
- 防撞边条避免行走碰撞

智能控制系统

- 自主建图、自主路径规划
- 一键自动施工

续航

- 高容量锂电,4小时以上续航,1人轻松换电
- ▶ 60L料箱,轻松喷涂500平以上

行走底盘

➤ 舵轮驱动,行走灵活,可跨越 30mm坎、50mm沟,14°斜 坡轻松上下

简介: 不需要人工参与下,根据规划路径自动 行驶并完成涂敷作业。

适用范围:用于住宅室内的墙面、飘窗、天花板的两遍腻子全自动涂敷。

施工流程

人机对比

| 类别 | 机器人施工 | 传统人工施工 |
|------|------------------|------------------|
| 施工范围 | 机器人可以完成66%的腻子喷涂 | 人工可以100%完成全部腻子喷涂 |
| 质量 | 喷涂厚度可以达到精度为±1mm | 一般在2mm - 5mm之间 |
| 工效 | 喷涂效率能达到35㎡/h | 人工喷涂效率能达到12m²/h |
| 时间 | 完成B户型喷涂面积需要18.1h | 完成B户型喷涂面积需要32.2h |
| 效率 | 相对传统施工提高44% | 传统施工效率较慢,难以提高效率 |

主体结构类

装饰装修类

宽: 1050

2200

部: 1400

地库装修类

效率不及人工

机器人运<mark>行通道</mark> < 0.9m无法通

器人区域

工区域

辅助设备类

室内喷涂机器人:

室内喷涂机器人

机器人施工区域面积m²客厅61.18主卧33.75次卧33.47天花128.39合计256.78

| 人工施工 | | |
|------|--------|--|
| 区域 | 面积m² | |
| 厨房 | 22.97 | |
| 阳台 | 17.24 | |
| 飘窗 | 5.80 | |
| 卫生间 | 24.76 | |
| 天花 | 64.98 | |
| 合计 | 129.96 | |

机器人行走区域

宽: 1650

人工喷涂面积129.96㎡,时间为10.8h 机器人喷涂面积为256.78㎡,时间为7.3h 机器人喷涂覆盖率为66% 人机结合完成B户型施工时间为18.1h 施工面积小

宽: 300



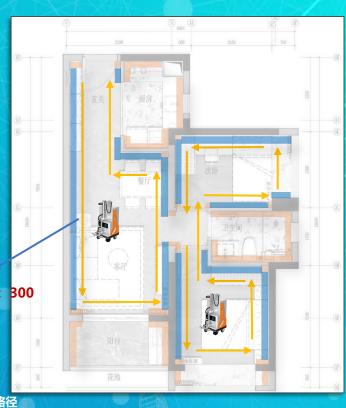
边角300mm 范围内无法喷涂

机器人路径

机器人施工

人工施工

机器人施工分析



智能化施工设备

4.1 建筑机器人

主体结构类

装饰装修类

地库装修类

辅助设备类

腻子打磨机器人

平板控制

图形化操作界面,远程操控机器人,实现自动和手动作业,机器人遥控等

智能控制系统

- 自主建图、自主路径规划
- ▶ 一键自动施工

安全施工

- 超声波雷达检测,有效避障
- > 行程开关避免机械臂撞击
- 防撞边条避免行走碰撞

恒力无尘打磨系统

- 柔性恒力打磨装置,打磨均匀稳定
- > 高效除尘装置,实现无尘打磨
- 多关节机械臂,适应不同角度打磨需求

施工流程

前置条件验收

路径规划 与仿真

成品保护

天花打磨

验收合格

人工局部修补

灰箱清理

立墙打磨

行走底盘

舵轮驱动,行走灵活, 可跨越30mm坎、 50mm沟,14°斜坡轻松上下

人机对比

| 类别 | 机器人施工 | 传统人工施工 |
|-----------|-----------------------|--------------------|
| 施工范围 | 机器人可以完成66%的腻子打磨 | 人工可以100%完成全部腻子打磨 |
| 打磨 平整度 | 达到0.3mm 以下的高精度水平 | 一般在0.3mm - 0.5mm之间 |
| 工效 | 打磨效率能达到 42 ㎡/h | 人工打磨效率能达到15m²/h |
| 时间 | 完成B户型打磨面积需要14.8h | 完成B户型打磨面积需要25.8h |
| 效率 | 相对传统施工提高43% | 传统施工效率较慢,难以提高效率 |

简介: 采用参数化打磨工艺设置,智能恒力控制,精准激光测距,施工质量一致性好。

适用范围: 适用于**建筑内墙和天花板腻子**打磨作业。

主体结构类

装饰装修类

地库装修类

辅助设备类

腻子打磨机器人

机器人施工区域面积m²客厅61.18主卧33.75次卧33.47天花128.39合计256.78

人工施工区域面积m²厨房22.97阳台17.24飘窗5.80卫生间24.76天花64.98合计129.96

机器人行走区域



腻子打磨机器人:

人工打磨面积129.96㎡,时间为8.7h 机器人打磨面积为256.78㎡,时间为6.1h 机器人打磨覆盖率为66%

人机结合完成B户型施工时间为14.8h

宽: 300



边角300mm 范围内无法打磨

> 机器人路径 机器人施工 人工施工

机器人施工分析



المرابع المرابع

主体结构类

装饰装修类

地库装修类

辅助设备类

外墙喷涂机器人

工作原理

- ▶ 机器人以**吊篮模块**为基础平台
- ▶ 通过**通信模块**引入远程无线通讯
- ▶通过**导轨模块搭载外设模块**的末端执行器
- ▶通过终控模块实现远程有线最高权限物理干预
- ▶通过**电控模块**提供动力电源、处理多路传感器反馈数据 和发出各项控制指令
- 基于接触式支撑轮保证高空施工作业的稳态和安全

圖 适用工作面

- 1. 宽度3-11米平整墙面,可以凸起,但凸出墙面≤20cm;
- 2. 喷涂平行于基准面的墙面,与基准面距离不大于20cm。



- 1. 纯色乳胶漆: 底漆、纯色中涂、罩光;
- 2. 水包X漆: 水包水、水包砂;
- 3. 含砂漆:真石漆、质感漆。

智能化施工设备

4.1 建筑机器人

主体结构类

装饰装修类

地库装修类

辅助设备类

外墙喷涂机器

机器人+机械化+先进工艺+先进材料+人机结合

驇

腻子

用腻子机器人进行大平面腻子的 施工处理,确保整体墙面的平整 度控制在2毫米以内 复杂造型、窗边、空调洞等部位 , 使用机械化施工, 收边收口, 实现人机结合



美缝

开发先进的粘贴工具, 使得粘 同时根据各地气候 环境,美纹纸不会将分缝漆破 坏掉,减少二次返工



底漆

机器人+机械化+人工施工 喷涂均匀,接茬平顺,无遗漏、 无流坠



罩光

机器人+机械化+人工施工 喷涂均匀,接茬平顺,无遗漏 、无流坠、不发花



设计优化



描缝



保护

进行项目图纸二次深化, 在不 影响设计效果的情况下, 为业 主方降低成本及施工难度,缩 短工期,保证品质

具, 使得"装饰缝"更顺直

由人工使用开发先进的描缝工 采用高效强粘型保护膜,对门窗 更好的保护,避免喷涂作业造成 的污染和损耗,进一步提高外观 品质



中涂

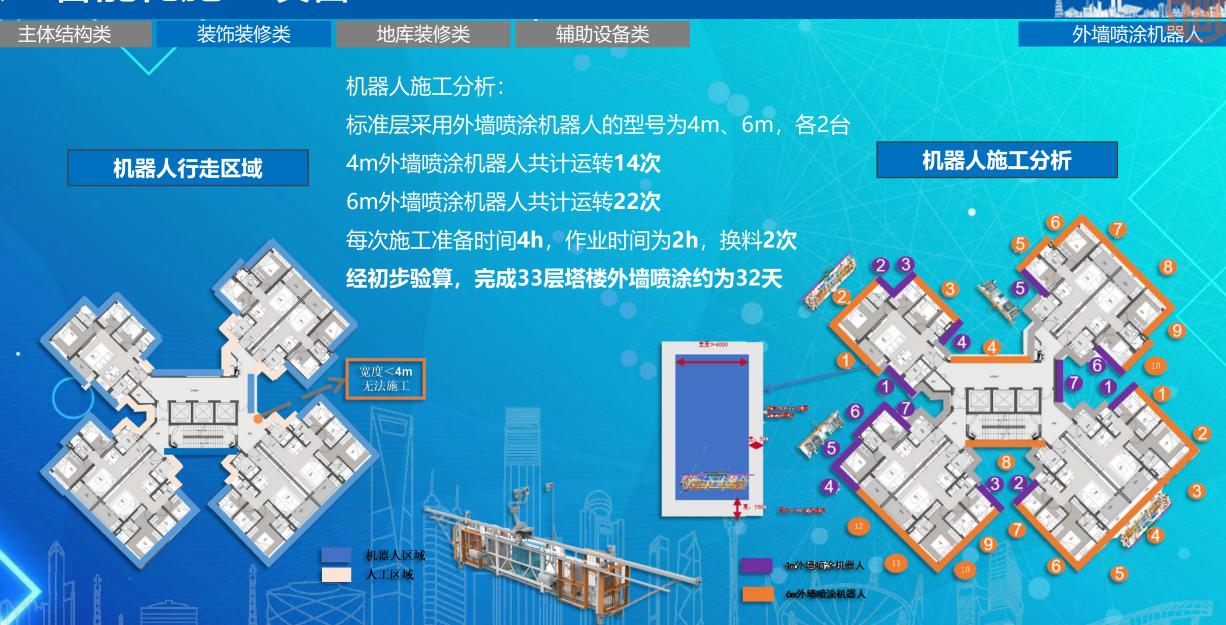
机器人+机械化+人工施工 喷涂均匀,按照标准要求的涂 布率施工



质保

使用最先进无人远程扫描技术 每年进行外墙全面的检测服 务,对于可能存在的脱落等潜 在的风险,提出解决方案,减 少小区安全风险







主体结构类

装饰装修类

地库装修类

辅助设备类

外墙喷涂机器人

外墙智能喷涂机器人具体以下**三大优势**:

- 》 效率: 经过在坪山沙湖项目+安居凤凰苑项目的外墙智能喷涂机器人试用的测算, 1分钟喷涂长度6m宽度0.5m为2道, 机器人的准备时间较长, 综合考虑喷涂效率可110m²/h, 对比传统人工约为60m²/h, 约为传统人工效率的2倍。
- **质量**:通过市场化应用并更新迭代,实现自动接缝功能,喷涂效果打造得更加 连续和无缝,提高涂装效率和质量。
- **安全**: 机器人在空中出现任何故障,都可以使用应急释放功能安全下放落地, 无需人工高空作业,可避免高空作业的安全隐患。





> 智能化施工设备

4.1 建筑机器人

in the least of th

主体结构类

装饰装修类

地库装修类

辅助设备类



VS



地坪研磨机器人行走速度约50mm/s,工效约=0.8[研磨宽度]*50[速率]/1000*60*60=144㎡/h,

工效可达传统人工的2倍。



VS



地坪漆涂敷机器人行走速度约50mm/s,工效约=2[涂敷宽度]*50[速率]/1000*60*60=360㎡/h, 工效可达传统人工的2倍。

A SALLES

主体结构类

装饰装修类

地库装修类

辅助设备类







施工效率高 **企** 整体质量好 **企** 覆盖率**80**%

施工效率低整体质量较好覆盖率100% ¹

结论: 机器人在施工效率及质量上均优于传统人工!



智能施工升降机

主体结构类

装饰装修类

地库装修类

辅助设备类

项目8#楼采用SC160H系列智能施工升降机,具有以下优势:

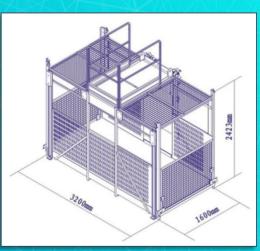
- > 无需专人笼内操作。
- > 全镀锌结构,结实耐用。
- > 可选配自动平层方便运输。
- ▶ 笼内体积增大,结构优化,总重量减少,减少电机功耗节省电费。







智能施工升降机实体



智能施工升降机三维图

| 产品型号 | SC160/160H |
|--------|-----------------|
| 额定载重量 | 2X1600 kg |
| 最大架设高度 | 150 m |
| 额定运行速度 | 30m/min |
| 吊笼尺寸 | 3.2x1.5x2.3m |
| 标准节规格 | 650x650x1508mm |
| 电机功率 | 2x2x11Kw |
| 变频器功率 | 2x22Kw |
| 限速器 | SAJ40-1.05(0.9) |

▶ 智能化施工设备

4.1 建筑机器人

主体结构类

装饰装修类

地库装修类

辅助设备类

智能施工升降机







施工升降机运行



自动门开启

结论:智能施工升降机在通行效率及安全性优于传统施工升降机!

主体结构类

装饰装修类

地库装修类

辅助设备类

钢筋绑扎机器人

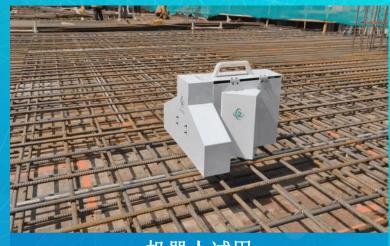
项目秉持着开放合作的理念,积极对接机器人企业,**为校企合作提供良好的试验环境,**鼓励新产品 在现场的应用研发,**助力于产品的更新迭代走向市场化。**



钢筋绑扎机器人



机器人调试



机器人试用

主体结构类

装饰装修类

地库装修类

辅助设备类

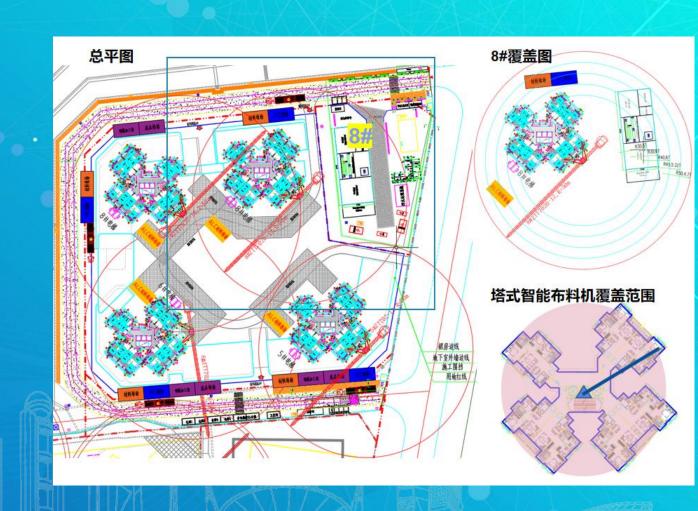
智能布料机

智能布料机

架设在8#楼电梯间处,采用全回转壁架式布料结构:

- 具有结构稳定可靠,转动轻便灵活
- ➤ 配用φ125mm输送管,整机自动操作
- > 只需轻松拉动绳索,即可任意改变布料方位
- > 360°全方位正反向回转,回转半径可任意调节





▶ 智能化施工设备

4.1 建筑机器人

主体结构类

装饰装修类

地库装修类

辅助设备类

智能布料机

智能布料机是混凝土输送泵的辅助配套设备,通过标准的输送配管与混凝土输送泵连接, 有效地解决了现场墙体浇注布料的难题,通过电力驱动控制大小臂运动,只需30%的人力, 即可完成布料工作,从而减轻工人劳动强度。



浇筑过程



遥控器



软管放料

> 智能化施工设备

4.1 建筑机器人

وُ السَّالِينِ السَّالِينِ السَّالِينِ السَّالِينِ السَّالِينِ السَّالِينِ السَّالِينِ السَّالِينِ السَّالِينِ

主体结构类 装饰装修类 地库装修类 辅助设备类 智能布料机对比







| 8#智能布料机 | | | |
|----------------|-------|-----|--|
| 工序 | 名称 | 人员 | |
| 辅助 | 指挥 | 1 | |
| 拥 助 | 遥控 | 1/ | |
| 左 羽 | 放料 | 1 | |
| 布料 | 扒料 | 2 | |
| 整平 | 振捣 | 3 | |
| 全 丁 | 摊平 | 3 | |
| 抹平 | 收面 | 2 | |
| 养护 | 覆膜 | 1 | |
| 台 | 14 | | |
| え | 220m³ | | |
| 浇筑时间 | | 10h | |

结论:智能布料机可减少拉绳2人,增加遥控1人,总体有效减少人员投入1名!



测量机器人

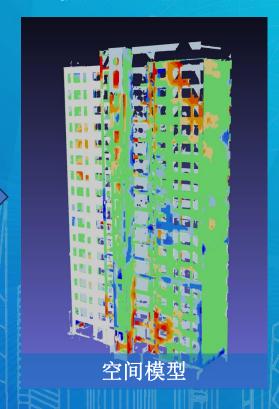
智能靠尺

智能回弹仪



测量机器人采用先进的**AI测量算法处理技术**,通过模拟人工测量规则,使用虚拟靠尺、角尺完成实测实量工艺。对采集完成的点云数据算法处理,自动识别墙面、天花、门窗等要素,**基于识别的墙面等要素上使用虚拟靠尺、角尺算法完成实测数据计算。**







实测数据记录表

测量机器人

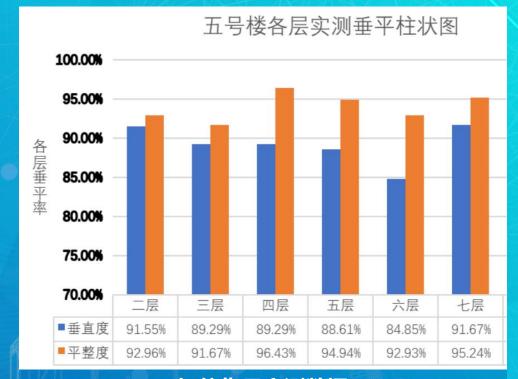
智能靠尺

智能回弹仪

智能靠尺可以自动测量平整度、垂直度,自动校尺,比传统校尺更准、更快。可自动输出测量结果表格,通过电子靠尺进行现场水平度、垂直度测量,**3秒完成一个点平整度、垂直度的数据测量,数据实时传输到一局"智慧管理平台"。**



智能靠尺现场应用



智能靠尺实测数据

▶ 智能化施工设备

测量机器人

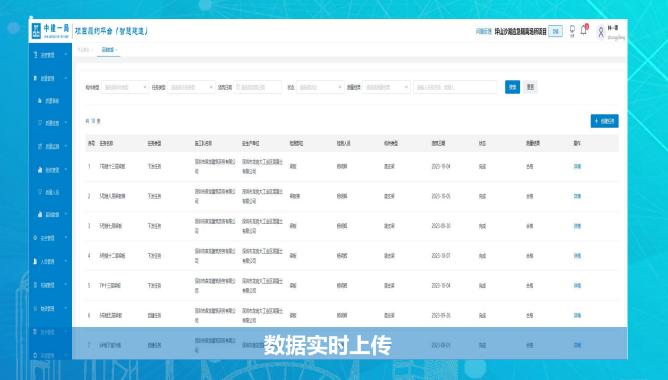
智能靠尺

数字回弹仪

项目在现场采用**数字回弹仪进行工程质量检查**,能即时获得被抽检混凝土结构抗压强度的检测结果。数据自动导入**一局"智慧管理平台",可快速处理检测数据。**



数字回弹仪实体



4.3 智能生产



预制混凝土部品部件智能生产

立体化养护:充分利用立体空间的使用立体养护窑:是一般PC工厂养护窑存储数量的二倍多;高位立体存储仓:总共存储量达2400吨。





智能化施工设备

4.4 立体巡检



| │ 应用层: 上帝视觉全周期监管 | 无人值守建造监测平台 | | | | |
|-----------------------|----------------|---------------|----------------|-------------|--|
| 投拓设计 | 基坑土方 | 主体施工 | 项目移交 | 智慧运维 | |
| 厘米级采集/实时实景3D复原 | 土方测量/土方平衡设计/工期 | 施工安全实时数字化监管预警 | 每日实景厘米级三维模型数据 | 项目三维可视化运营平台 | |
| 地质结构/高程点云图/地形图 | 每日土方动态监测:挖填数据 | 进度监管模拟/实时工期预警 | 声像可视化施工作业行为日志 | 园区无人值守巡检 | |
| CAD输入输出/布局日照仿真 | 土方安全巡查(塌方开裂渗水) | 自动巡检,实时识别安全隐患 | 工程项目对接城市CIM)平台 | 工程项目智能化接入监管 | |

决策层:智能化/数据化/自生长

指挥中心综合管理平台

☆ 实时实景三维建模

无人机影像

激光点云

BIM模型 施工工艺图 甘特图

AloT数据 OA工单系统 场景原始地貌

感知层:数据采集无人化



智能巡检机器人 室内无人自主巡查采集





▶ 智能化施工设备

巡检机器人

无人机舱

高位摄像头

智能巡检机器人通过搭载各种传感器和摄像头,结合机器视觉、人工智能和自主导航等技术,能够自主地巡视和监测建筑结构、设备和环境,提供高效、精确的巡检服务,智能巡检机器人**实现平面自动巡查**,可以被应用于两个方面:

工地安全: 机器狗可以通过内置的传感器、相机和激光雷达等设备来监控建筑工地,可以**识别未佩戴安全帽、反光衣,识别吸烟等 危险源**,并向管理人员报告。

工程质量: 机器狗还可以帮助检查工程质量,包括建筑物的结构、排水系统、电气系统等方面。



智能巡检机器人



巡检路线图



路线1实地巡检



检路线1 路线2实地巡检

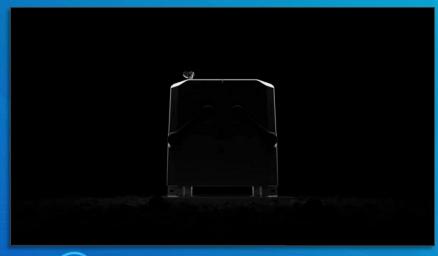
检

巡检机器人

无人机舱

高位摄像头

无人机自动巡航:通过设置航线,对现场的劳动力、设备等情况及形象进度的实时掌控,实现立面巡检。







▶ 智能化施工设备

4.4 立体巡检

检

巡检机器人

无人机舱

高位摄像头

鹰眼: 正式名为"及时回放系统",由多个高速高清摄像头组成,具备覆盖广,实时性强等特点





- **1、安全方面**:对现场整体进行监控,与普通监控相互配合实现对现场的全覆盖。
- **2、质量方面**: 鹰眼具有**实时性**,可随时通过鹰眼监控进行远程 检查,及时发现重大质量问题,**随时查看现场进度**。
- **3、宣传方面**:通过鹰眼拍摄了24小时的视频,导出后缩合成延时视频,用于项目进度展示。



延时视频



全局监控



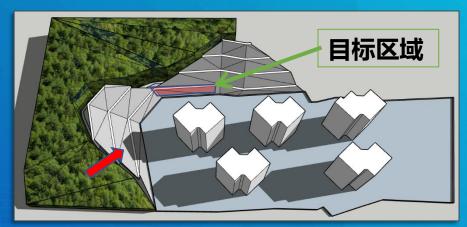
局部放大

4.5 光伏一体化

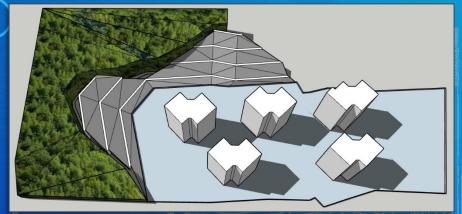
临建光伏系统

屋面光伏系统

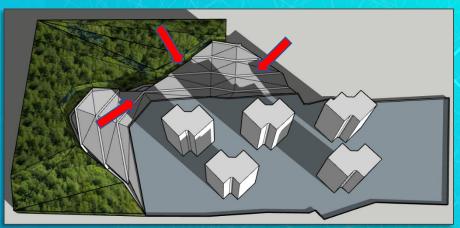
从日照阴影模拟结果可以看出,**拟建光伏区域西面坡地大部分区域、北面坡地下半部分区域日照受到拟建项目主体遮挡影响**。 综合考虑**初投资**、光伏系统**发电效益**、模块**安装便捷性**,选定其中**北面坡地左下角部分**作为本次建设光伏系统的目标区域。



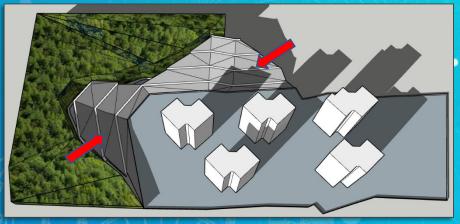
06月21日09:00



06月21日15:00 夏**至日**



12月22日09:00



12月22日15:00 冬至日

日照阴影分析

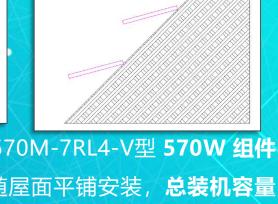
▶ 智能化施工设备

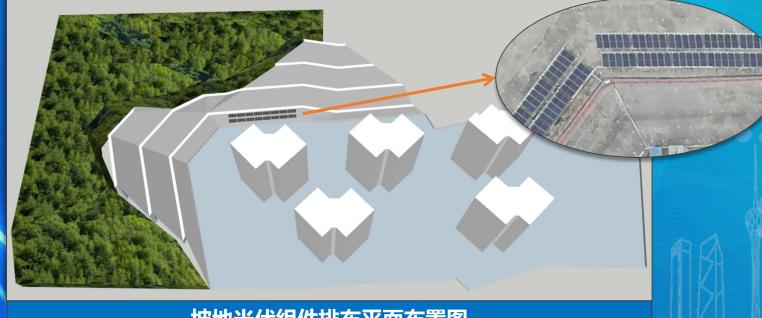
4.5 光伏一体化

临建光伏系统

屋面光伏系统

根据坡地调整光伏组件各排间距,进行模块化设计,排布结果如图所示。**其中光伏板敷设倾角取深圳市最佳安装角度为17°。**





坡地光伏组件排布平面布置图

设计安装晶科JKM570M-7RL4-V型 **570W 组件 80 块**, 光伏组件随屋面平铺安装, **总装机容量 45.60KW**, 安装锦浪 GCI-40K-5G型40kW 规格组串式 220V 光伏并网逆变器一台, 防逆流装置一套,容配比为1.14。

| 组件尺寸 | 2411x1134x35 |
|----------|--------------|
| 组件规格Wp | 570 |
| 组件数量 | 80 |
| 装机容量(kW) | 45.60 |

4.5 光伏一体化



临建光伏系统

屋面光伏系统

核心应用:

- > 节约投资简化安装
- > 与屋面完美融合为一体
- > 发电与防水的完美统一
- ▶ 优异的电气安全和防火性能

屋面光伏方案:

- 屋面受到累计太阳辐射值高,4栋楼屋面采用 热风焊接安装轻质光伏 热风焊接安装轻质光伏
 - ➤ 利用不上人屋面适合安装光伏面积约为604㎡, 总装机容量约105.09kWp
 - 》 光伏系统建成后,首年发电量为11.41万kWh, 30 年累计发电量为315.93万kWh, 年均发电量10.53万kWh





智能化施工设备

3.6 云端建造工厂

现场应用

基本原理



六大特点

- 1、模块化高适应性自升降钢平台
- 2、高承载力附墙支座
- 3、类工厂施工作业环境
- 4、立体化综合运输系统
- 5、智能装备及建筑机器人集群
- 6、智慧管控平台

六大系统

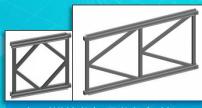
- 1、模块化高适应性钢平台
- 2、可周转液压动力系统
- 3、可调挂架系统
- 4、智能监控系统
- 5、液压控制系统
- 6、模板系统



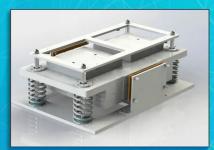
云端建造工厂示意图



云端建造工厂现场实体图



新型模块化轻量化桁架单元



高适应性调谐阻尼减震装置



液压动力系统



钢平台系统



模板系统



可调挂架系统







立体化综合运输系统





▶ 智能化施工设备

4.6 云端建造工厂

特点介绍

基本原理

〉基本原理

> 系统组成

● **钢平台系统**: 321型贝雷架连接组成 (长300X高150 CM)

支撑系统:导轨立柱、门架柱及附墙导座

■ 动力及控制系统: 小行程、小吨位液压油缸

● 模板系统: 铝合金模板

. ● **挂架系统**: 轻型吊挂架

● **/安全防护系统**:平台上部防护、走道板

> 系统功能

采用小行程、小能力液压油缸和支撑立柱、挂座作为模架的顶升 与支撑系统,通过在**外墙挂座支撑系统顶升其上部的钢平台系统带** 动模板系统和挂架件系统一同上升,从而完成竖向混凝土结构施工。

安全防护系统 6F 动力及控制 挂架系统 云端建造工厂示意图

系统

布料机

钢平台系统

模板系统

支撑系统



- 工程概况
 - 2 智能建造系统化运用

目录 CONTENTS

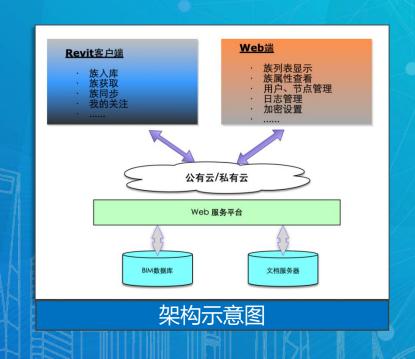
- 3 数字化孪生模型
- 4 智能化施工设备
- 5 智慧化管理平台
- 6 智能建造经验总结

构件库平台

自主可控的BIM软件 基于BIM的设计协同软件

AlphaBIM构件库为工程项目业务的各个阶段提供构件的基础信息,保证各个阶段的信息一致性,降低各个阶段对 基础信息的生产和维护的成本,从而降低整个工程项目。构件库作为基础数据库,有利于企业建立企业的BIM标准,通 过构件的不断积累,提高建模人员的设计效率。









5.1 数字设计平台

构件库平台

自主可控的BIM软件基于BIM的设计协同软件

AlphaBIM问题管理系统主要就是围绕BIM问题展开,从创建、跟踪、管理到分析统计,让各个参与者更方便、更精准清楚 发生了什么,更加清楚BIM带来了多大的价值。同时也支持按照自己的模板导出目前常用的问题报告的形式,便于归档使用。



5.1 数字设计平台

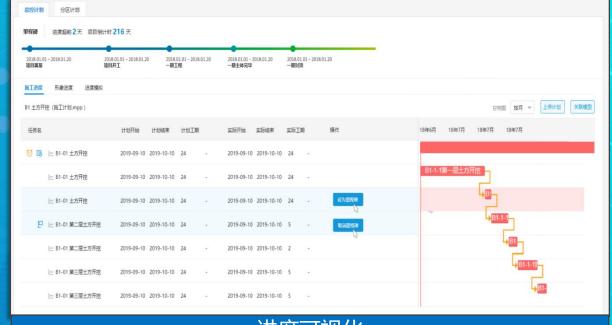
构件库平台 自主可控的BIM软化

自主可控的BIM软件基于BIM的设计协同软件

BIM项目管理协同平台是以BIM理论为核心,从项目阶段、项目参与方和建筑业务应用三个维度进行构建和研发,**为项目 各方人员提供的全新协同工作平台**。包含工程资料管理、模型管理、流程管理、进度可视化、组织架构及权限角色管理等功能。



模型管理



进度可视化

▶ 智慧化管理平台

5.2 智能生产平台

智能工厂数字化管理平台

采用国内先进构件生产线,实现钢筋全自动智能加工与配送、混凝土全自动生产、混凝土自动运输及定点定量智能布料与振捣、 构件保温保湿高效立体自动养护、构件脱模一站式入仓、全过程大数据管理等智慧化管理。





数字化工厂管理平台

▶ 智慧化管理平台

5.3 智能施工平台

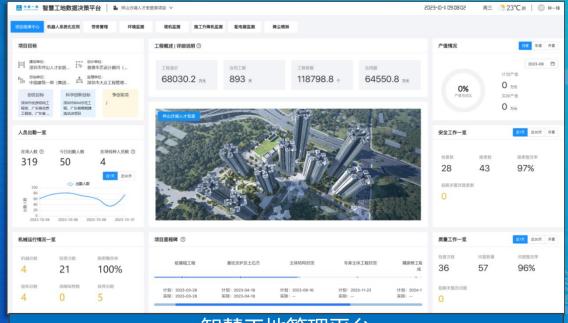
工地数字化管理平台

施工安全监测

施工质量监测

施工环境监测

项目采用工地数字化管理平台,对施工过程进行全面监控管理,并针对施工过程中安全、质量、环境、劳务等方面 均进行了智能化布局, **从而全方位提升施工过程管理水平**。







▶智慧化管理平台

5.3 智能施工平台

工地数字化管理平台

施工安全监测

施工质量监测

施工环境监测

通过AI视频分析、移动物联网、智能传感器等应用,对场内人员不安全行为AI识别,自动记录,对现场安全问题手机发起整 改,指定整改人,掌控整改进度,对深基坑、高支模和钢结构安全状态通过智能化传感器进行实时监测,临边防护安装自动感 应装置,对靠近人员进行预警,全方位保障现场作业安全。







▶智慧化管理平台

5.3 智能施工平台

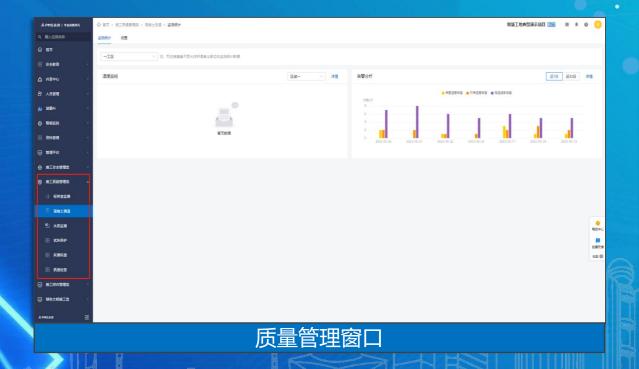
工地数字化管理平台

施工安全监测

施工质量监测

施工环境监测

通过智慧工地云平台、BIM、测量机器人、移动智联等技术,保证管线敷设、设备安装位置与BIM设计一致,安装点位精准; 质量过程管理数字化,质量问题手机整改,指定整改人,整改进度一目了然;质量测量智能化,通过蓝牙数显智能测量设备,测 量现场工程质量,手机自动识别测量项目并记录测量结果,回弹强度等自动换算,异常数值语音提醒,测量完成报表自动生成, 提升测量效率。





▶智慧化管理平台

5.3 智能施工平台

工地数字化管理平台

施工安全监测

施工质量监测

施工环境监测

实时监测工地温度、湿度、风速、风向等环境数据,智能联动降尘装置,守护工地蓝天白云,数据和外对接。水电实时监 测,能耗定额管理,**动态掌握各分支的能源消耗,科学管理工地能源。**



环境管理 ★ 智慧工地典型演... □ 环境管理 15 PM 10 10.05 ug/m ₫ 31 °C √ 东南 33% 朝后两天 🛆 🛆 历史空气质量 /// 24小厨空气质量 /// 查看详情 · 经成元款 中國污染 **単的**位 严重污染 环境监管大屏

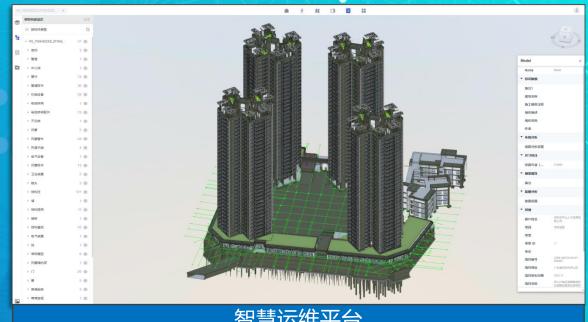
5.4 智慧运维平台



基于数字孪生技术的智慧运维平台

基于数字孪生,也让智慧平台可以更好地为建筑运行提供立体感知,呈现直观可视的管理界面。数字化技术构建的数字 建筑,可以将空间位置特性与**设备管理、故障处理、物业运营、消防应急等信息高效结合,全面提升运维管理效率。**

| | 中屏-网页端 大屏-数字孪生 小屏-微信端 | | | | | |
|------|---|--|--|--|--|--|
| 智慧应用 | 智慧运维智慧能耗智慧安防消防应急资产管理 | | | | | |
| н | 物业服务 | | | | | |
| 智慧平台 | 数据集成融合平台 物联网平台 应用开发平台 云计算平台 | | | | | |
| 台 | 建筑物联网数据集成 | | | | | |
| 终端感知 | ※ ■ 7 № 6 2 1 4 2 1 2 2 3 3 4 4 2 3 4 4 4 4 4 5 5 5 4 4 4 5 5 5 4 4 5 5 5 4 5 5 5 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 | | | | | |
| | | | | | | |



5.5 智能装备平台



机器人系统

无人机系统

BIM协同系统

机器人+智慧工地+BIM:在智慧工地系统上,**通过BIM模型的可视化**,利用机器人自带信号卡,实时监控机器人施工作业,结合机器人系统,可统计机器人作业的时间及面积,对机器人施工的有效管控,**实现了管理模式的创新。**







无人机系统

BIM协同系统

无人机逆向建模:通过无人机逆向建模技术,绘制现场的点云模型,测绘出现场的实际地表形状,导入软件算出基准标高以上的土方量,再结合商务的土方测算规则,计算出现场**指定区域的实际土方**量。



THE PARTY OF THE P

辅助土方算量



无人机系统

BIM协同系统

结合BIM模型:为方便项目实时掌握现场的形象进度,导入BIM模型链接进度计划,实时分析施工进度并形 象直观的展示每个区的现场施工情况,**建立起时间刻度的进度比对。**







无人机系统

BIM协同系统

隐患自动识别:实景三维模型经过自动重建,导入GIS平台生成,**可识别的隐患场景类型丰富**,可识别的安全隐患包括边坡防护缺失,工程机械临时作业防护缺失,裸土未覆盖,施工面围档缺失,承台、洞口临边防护缺失,积水,施工建材堆放消防安全等。



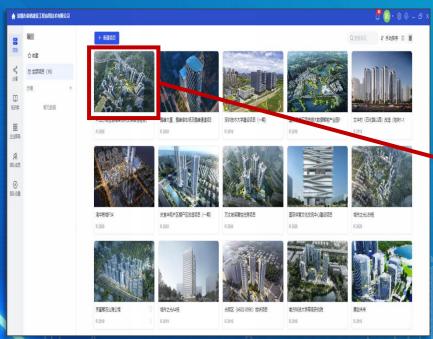


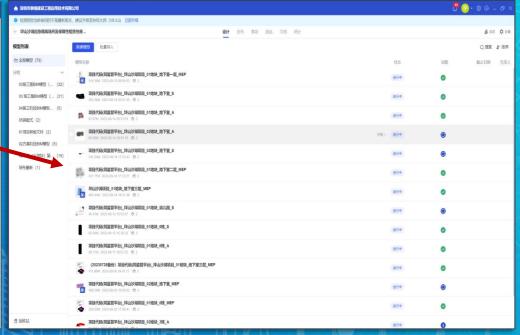


无人机系统

BIM协同系统

基于"协同大师"BIM平台协同工作:项目建设过程中各参与方可在BIM协同平台中进行线上沟通协作,可视化交流,科学管理等工作。所有模型数据被统一存储在模型服务器中,通过数据加密手段保证模型安全性等。









- 1 工程概况
 - 2 智能建造系统化运用
- 目录 CONTENTS

- 3 数字化孪生模型
- 4 智能化施工设备
- 5 智慧化管理平台
- 智能建造经验总结

> 智能建造经验总结

6.1 管理模式创新



1, BIM+

中建一局以BIM工单为载体,将工单与模型信息关联,驱动机器人执行施工任务,机器人调度系统、监控系统,**实现机器人施工材料的自动运输扣减管理、施工现场材料与建筑机器人施工的双闭环管理。**



2、建筑机器人"9+8+N"点面结合应用模式

引用**9款大面应用机器人、8款点状应用机器人以及N款探索试用机器人**等其他适用于本项目的机器人,助力项目高效施工。







9款大面应用机器人

8款点状应用机器人

N款探索试用机器人

3、智能建造、智慧工地平台

结合项目主数据生成定制化"BIM模型地图"通过多机施工调度的"最强大脑"调度系统,打通机器人APP与路径规划,通过虚拟"交通指挥官"监控系统实现机器人实时监控。结合智慧工地平台,实施监控项目各项施工数据,方便施工管理。





智能建造经验总结

6.3 建造技术创新

"把智能技术与先进工业化的建造技术深度融合,**形成一种创新的工程建造模式**,也就是智能建造, 使用**一软、一网、一硬、一平台**来支撑新城建。"

智能建造

| 智能建造要素 | 软 | | i | XX] | 硬 | | 平台 | |
|--------------|-----------|------|----------|------------|----------------|--------|---------------|--|
| 智能建造定义 | 软件模型定义 产品 | | | 智能感知 互联 | 智能装备 建筑机器 | | 工程服务大 数据平台 | |
| 项目应用 | 技 | 术 | | 生 |) ' | | 商务 | |
| 火口 位力 | 方案交底 | 质量管控 | | 计划排程 | 施工过程 | 目标成本 | 过程成本 | |
| 解决方案 | BIM+ 智慧工均 | | 慧工地 | 也机器人物 | | 勿料系统 | 料系统 路径系统 | |
| ねすりく/ブス | 智能建造指挥系统 | | | | | | | |
| 施工工序 | 设计 | 土方 地 | 下室主体组 | 结构 二次 | 结构 装饰装体 | 多 机电安装 | 接 辅助措施 | |
| 成果要素 | 质量 | 安全 | <u> </u> | 效率 | 成本 | 环境 | 劳务 | |

智能建造经验总结

6.4 应用效益

项目的综合效益

经济效益分析

新技术推广价值

建筑机器人系统化应用技术研究

- ▶ 有助于建造过程的高质高效、节能减排
- ▶ 提升施工现场进度、质量、安全管理水平
- ▶ 促进建筑业高质量发展,助力建筑业产业升级转型
- ▶ 形成绿色低碳的新型建筑业,提高建筑行业生产力水平
- > 实现建筑业向**模块化、工业化、标准化、信息化、智能化、** 国际化方向发展







| 序号 | 施工分类 | 机器名称 | 平均综合工效 (m²/h) | 相比人工 效率提高 | 备注 |
|----|---------------------------|-------------|------------------|-----------|----------------|
| | | 地面整平机器人 | 100 | 约5% | 4% |
| 1 | 混凝土施工 | 圆盘抹平机器人 | 100 | 约5% | 大 |
| • | $\rightarrow \lambda = 1$ | 地库抹光机器人 | 110 | 约10% | |
| 2 | 混凝土修整 | 内墙面打磨机器人 | 36 | 约15% | |
| | 1 | 腻子打磨机器人 | 42 | 约15% | |
| | 1-1/1 | 抹灰机器人 | 35 | 约15% | |
| 3 | 装饰装修 | 室内喷涂机器人 | 91 | 约15% | 77 |
| | | 墙面处理机器人 | 58 | 约10% | / / |
| | | 外墙智能喷涂机器人 | 110 | 约30% | |
| | | 4.5米地库喷涂机器人 | 150 | 约20% | |
| 4 | 地库施工 | 地坪研磨机器人 | 110 | 约20% | |
| | | 地坪漆涂敷机器人 | 100 | 约20% | |
| 4 | | 室内测量机器人 | 300 | 约200% | \forall |
| _ | tan in A | 外墙测量机器人 | 3000 | 约900% | |
| 5 | 辅助设备 — | 智能随动式布料机 | 50 | 约10% | m³/h |
| | | 智能施工升降机 | 工升降机 / / | | |

▶ 智能建造经验总结

项目的综合效益

经济效益分析

新技术推广价值

坪山沙湖项目应用**20+款建筑机器人**,降低因人工失误造成的返工浪费,减少因人工控制出料不均匀而导致的冗余浪费,杜绝基层不平整导致材料填补浪费,**有效减少材料浪费**,积极助力双碳目标实现。

- ▶ 外墙真石漆材料综合损耗降低约4%
- ▶ 地坪研磨平整度高,面层地坪漆上漆均匀一致,地坪漆综合损耗降低约6%
- ▶ **内墙腻子配合打磨机器人**,腻子平整度较高,涂料喷涂控制自动化程度高,综合**损耗降低约6%**





智能建造经验总结

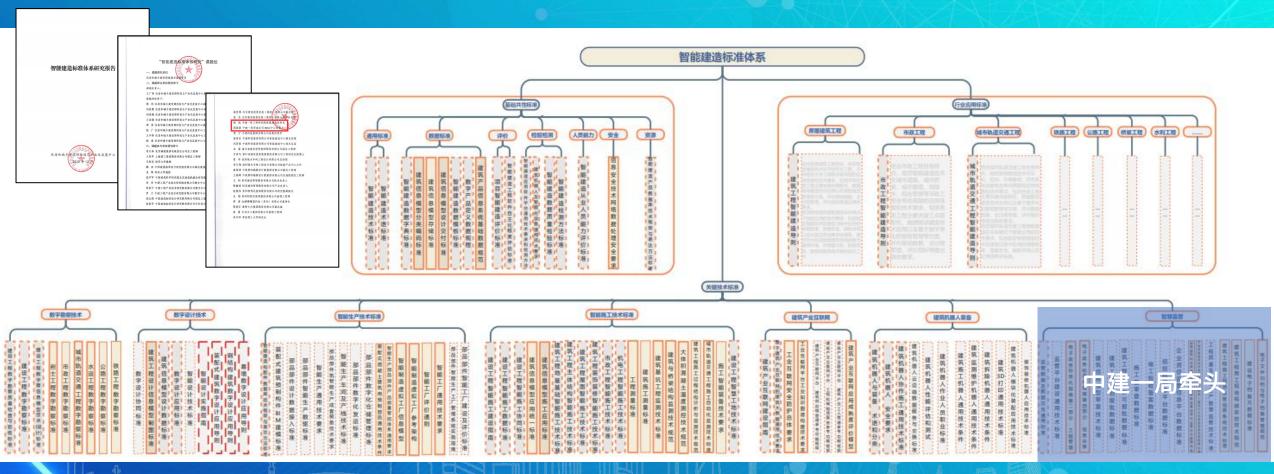
6.4 应用效益

项目的综合效益

经济效益分析

新技术推广价值

住建部课题研究——智能建造标准体系研究



在住建部的智能建造标准体系研究中,中建一局牵头智慧监管体系研究,参与建筑机器人体系研究, 为基础共性标准、关键技术标准以及专项应用标准三大部分 。最终将形成研究报告一份,及国标、行标多份。

智能建造经验总结

6.5 下一步计划

机器人实施前置条件

机器人施工作业指引

智能建造指挥系统

智能建造观摩活动

针对课题中计划投入使用的20+款建筑机器人,结合各款机器人外形尺寸及作业特点、本项目设计特点 , 研究《20+款机器人前置条件汇总》文件编写, 用于指导本项目机器人作业前置条件梳理和现场排查。

坪山沙湖项目20+款机器人前置条件汇总

(高亮部分为需深化设计条件)

目录

| 1 | 混凝土施工 | 2 |
|------|--|-----|
| | | 2 |
| | | |
| | 圆盘抹平机器人 | 3 |
| _ | 地库抹光机器人 | 3 |
| 2 | 混凝土修整 | . 4 |
| | 混凝土天花打磨机器人 | 4 |
| | 混凝土内墙面打磨机器人 | 4 |
| 3 | 室内装饰装修 | . 5 |
| | 墙面处理机器人 | 5 |
| | 腻子打磨机器人 | 6 |
| | 室内喷涂机器人 | 7 |
| 4 | 地库装修 | . 8 |
| | 4.5米地库喷涂机器人 | 8 |
| | 地坪研磨机器人 | 9 |
| | 地坪漆涂敷机器人 | 9 |
| 5 | 外墙施工 | 10 |
| | 外境测量机器人 | 10 |
| | 外墙喷涂机器人 | 10 |
| 6 | 辅助类 | 11 |
| 1000 | 智能施工升降机 | 11 |
| | マス 明 世 和 器 人 | 11 |
| | 全, 1 0 是 1 8 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 | 11 |
| | | 12 |
| 7 | 附录:整平传料口/放线口/预埋件 解决方案 | 13 |

| 施工工序 | 建筑机器人 | 工艺要求 | 前置条件 |
|-----------------------------|------------------------------|--|---|
| 泥漠土整平机器人 适用 泥凝土施工 | 适用塑料模板、木模和铝模 | 1、混凝土锡落度必须满足要求160ma*180mn; 2、梁板、马雕铜筋必须按设计、规范要求绑扎、摆放; 3、现场提供标定的陈高 (50或100cm线); 4、如机器无法前进到作业点时,需提供垂直运输设备; 5、铜筋绑扎完成面标高必须在误差允许的范围内,不能有过大的起伏,须按规范绑扎,无凸起。6、铜筋网格不大于300mm,须按规范绑扎———————————————————————————————————— | |
| | 泥凝土抹平机器人 适用塑料模板、木模和铝柱 | | 1、如机器无法削进到作业点时,需提供垂直运输设备; 2、钢筋绑扎完成面标高必须在误差允许的范围内,不能有过大的起伏,须按规范绑扎,无凸起; 3、待整平区域采用暗藏式预理件、传料口及放线口(同上具体方案见文档末页); 4、整平施工后的地面平整度须在-5*+10xx以内; 5、用脚轻踩泥桌土面,确认踩痪在3*5毫米左右。 |
| 混凝土抹光机器人 | | 适用塑料模板、木模和铝模 | 一、机器人作业场地前置条件要求: 1、要求待作业面網筋鄉扎符合規范要求; 2、要求待作业面保护屋厚度≥20mm,防止出现非正常露筋。(设计图纸注明的柱筋、墙筋除外); 3、要求待作业面泥基土经过充分振捣、整平,防止面层存在大石子; 4、要求待作业面无其他异物; 5、如果在夜间施工,需要配备场地照明; |

6.5 下一步计划

机器人实施前置条件 机器人施工作业指引 智能建造指挥系统

智能建造观摩活动

研究20+款建筑机器人《施工作业指引文件》文件编写,用于指导本项目机器人现场作业施工。施工作业指引文件 包含机器人介绍、适用范围、施工流程、质量管理、常见问题及解决措施、安全保障措施等。





智能建造经验总结

6.5 下一步计划

机器人实施前置条件

机器人施工作业指引

智能建造指挥系统

智能建造观摩活动

2023年立项的《**多装备智能化集成调度平台及关键技术研究**》中将多机器人与平台数据联动管理系统研究作为其中一项子课题,以及**解决各种机器人数据与平台管理数据无缝对接的难题。**









